

CFD Modellierung einer partikelbelasteten Kühlmittelströmung im Sumpf und in der Kondensationskammer

E. Krepper, G. Cartland-Glover, A. Grahn

August 2009

WISSENSCHAFTLICH-TECHNISCHE BERICHTE



Forschungszentrum Dresden Rossendorf Wissenschaftlich-Technische Berichte **FZD-521** Juli 2009

E. Krepper, G. Cartland-Glover, A. Grahn

CFD Modellierung einer partikelbelasteten Kühlmittelströmung im Sumpf und in der Kondensationskammer



Das diesem Bericht zugrunde liegende Vorhaben wurde mit Mitteln des Bundesministeriums für Wirtschaft und Technologie unter dem Förderkennzeichen 150 1307 gefördert. Die Verantwortung für den Inhalt dieser Veröffentlichung liegt bei den Autoren.

Abstract

The paper describes the CFD model work done in Forschungszentrum Dresden-Rossendorf during the years 2005 – 2008 for the description of fibre transport in a liquid flow. This work was performed in a subcontract to the University of Applied Sciences in Zittau/Görlitz. The common project was funded by the "Federal Ministry of Economics and Technology" under the contract No. 150 1307. Whereas the experimental work was concentrated in Zittau and it is described in another place, the theoretical modelling work based on these experiments and it was performed in Rossendorf.

The CFD simulations are based on the Euler/Euler-approach. Water is described as a continuous phase; Fibres are represented by a dispersed phase. The actual shape of the fibres is neglected. The dispersed phase is considered as mineral wool fibre agglomerates. The drag is adjusted in a way that the experimentally determined terminal sinking velocities are fitted. This procedure is described in the chapters 3.1.1 to 3.1.3. The model validation and comparison to experiments can be found in chapter 3.2. Whereas the Euler/Euler approach assumes a certain property of the dispersed in the real material a fibre size spectrum is found. Chapter 3.2 describes the gain in accuracy, which can be reached by two, or more dispersed phases having different particle sizes.

In a turbulent water flow fibres are observed floating. In chapter 3.1.4 is described the attempt to use the turbulent dispersion force to describe this phenomenon. This approach was successful applied describing bubbly flow. The parameterisation of the approach for fibre flow is described in chapter 3.3.2.

The agglomeration and resuspension behaviour of the fibres is modelled via the viscosity of the fibrous phase. Chapter 3.1.5 describes the used approaches. The validation and interaction of all model components is shown in chapter 3.4

The fibre transport in a water flow is influenced by air entrained by a plunging jet. Some of these phenomena are investigated in chapter 4. The influence of entrained air on the water flow field, on the remobilisation pattern of deposited fibres, on the temperature mixing and on fibre deposition in an larger tank volume are investigated.

Chapter 5 describes the development of a strainer model based on fibre compaction according to the Darcy-equation. The model parameters dependent on the fibre material and on the material preparation procedure was adjusted by experiments. The model was implemented in the CFD-code CFX and some application examples are described.

Inhaltsverzeichnis

Kurzfassung	9
Einleitung und Problemstellung	10
Modellierung des Transport-, Sedimentations- und Resuspensionsverhaltens	10
3.1 Theoretischer Modellansatz zum Strömungswiderstand der Fasern	10
3.1.1 Das Strömungsmodell	11
3.1.2 Turbulenzmodell	12
3.1.3 Beschreibung der Phasen und des Strömungswiderstandes	13
3.1.4 Turbulente Dispersionskraft	15
3.1.5 Rheologie des Fasertransportes in einer Wasserströmung	16
3.2 Sedimentation in einem stagnanten Fluid – Modellanpassungen an Experimente	20
3.3 Fasertransport in einer horizontalen Strömung	24
3.3.1 Untersuchung einer reinen Wasserströmung	24
3.3.2 Abschätzung der turbulenten Dispersionskraft im gesamten Kanal	26
Einfluss des Mitrisses von Luft bei einem Jet auf das Wasser-Strömungsfeld	30
4.1 Grundlegende Konzepte	30
4.2 Modellvalidierung anhand der Experimente am Zittauer Tank	31
4.2 Modellvalidierung anhand der Experimente am Zittauer Tank 4.2.1 CFD-Setup	 31
 4.2 Modellvalidierung anhand der Experimente am Zittauer Tank 4.2.1 CFD-Setup 4.2.2 Vergleich Experiment – Simulation 	30 31 32
 4.2 Modellvalidierung anhand der Experimente am Zittauer Tank	31 31 32 32 32
 4.2 Modellvalidierung anhand der Experimente am Zittauer Tank 4.2.1 CFD-Setup. 4.2.2 Vergleich Experiment – Simulation 4.2.2.1 Die Eintauchtiefe 4.2.2.2 Form des Blasenkegels – Modellierung der Blasenkräfte 	31 31 32 32 32 34
 4.2 Modellvalidierung anhand der Experimente am Zittauer Tank 4.2.1 CFD-Setup. 4.2.2 Vergleich Experiment – Simulation 4.2.2.1 Die Eintauchtiefe. 4.2.2.2 Form des Blasenkegels – Modellierung der Blasenkräfte 4.3 Einfluss des Mitrisses von Luft auf das Wasser-Strömungsfeld.	31 31 32 32 32 34 37
 4.2 Modellvalidierung anhand der Experimente am Zittauer Tank 4.2.1 CFD-Setup. 4.2.2 Vergleich Experiment – Simulation 4.2.2.1 Die Eintauchtiefe. 4.2.2.2 Form des Blasenkegels – Modellierung der Blasenkräfte 4.3 Einfluss des Mitrisses von Luft auf das Wasser-Strömungsfeld 4.3.1 Einfluss des Mitrisses von Luft auf das Strömungsfeld im Tank 4.3.2 Einfluss des Mitrisses von Luft auf das Strömungsfeld im Tank 	30 31 32 32 32 34 37 37 37
 4.2 Modellvalidierung anhand der Experimente am Zittauer Tank 4.2.1 CFD-Setup. 4.2.2 Vergleich Experiment – Simulation 4.2.2.1 Die Eintauchtiefe. 4.2.2.2 Form des Blasenkegels – Modellierung der Blasenkräfte 4.3 Einfluss des Mitrisses von Luft auf das Wasser-Strömungsfeld 4.3.1 Einfluss des Mitrisses von Luft auf das Strömungsfeld im Tank 4.3.2 Einfluss des Mitrisses von Luft auf die Ablagerung von Fasern 4.3.3 Einfluss auf den Temperaturausgleich zwischen let und Wasservorlage 	30 31 32
 4.2 Modellvalidierung anhand der Experimente am Zittauer Tank	30 31 32 32 32 34 37 37 38 39
 4.2 Modellvalidierung anhand der Experimente am Zittauer Tank	30 31 32 34
 4.2 Modellvalidierung anhand der Experimente am Zittauer Tank	30 31 32 34 37 37 37 37 37 34 37 38 39 39
 4.2 Modellvalidierung anhand der Experimente am Zittauer Tank	30 31 32 34 37 37 38 39 32 34 37 38 39 32 34 37 32 34 37 34
 4.2 Modellvalidierung anhand der Experimente am Zittauer Tank	30 31 32 34 37 37 37 38 39 39 38 39 39 31 32 34 37 37 38 39 41 41 41 42 42 41
	Einleitung und Problemstellung Modellierung des Transport-, Sedimentations- und Resuspensionsverhaltens 3.1 Theoretischer Modellansatz zum Strömungswiderstand der Fasern 3.1.1 Das Strömungsmodell 3.1.2 Turbulenzmodell 3.1.3 Beschreibung der Phasen und des Strömungswiderstandes 3.1.4 Turbulente Dispersionskraft 3.1.5 Rheologie des Fasertransportes in einer Wasserströmung 3.2 Sedimentation in einem stagnanten Fluid – Modellanpassungen an Experimente 3.3.1 Untersuchung einer reinen Wasserströmung 3.3.2 Abschätzung der turbulenten Dispersionskraft im gesamten Kanal Einfluss des Mitrisses von Luft bei einem Jet auf das Wasser-Strömungsfeld

	5.1 Theoretisches Modell	44
	5.1.1 Strömung durch ein Faserbett	44
	5.1.2 Kompaktierungsfunktion	45
	5.1.3 Fasermasse	46
	5.2 Implementierung des Modells in ANSYS-CFX	47
	5.3 Validierung des Modells	49
	5.3.1 Anpassung des Modells an Experimente, Erstellung eines Koeffizientenkataloges	49
	5.3.2 CFD-Demonstrationsrechnungen	56
	5.4 Zusammenfassung Siebmodellierung	59
6	Zusammenfassung – aktueller Stand der Modellierung des Fasertransportes	61
7	Symbolverzeichnis	62
	7.1 Lateinische Zeichen	62
	7.2 Griechische Symbole	64
8	Verzeichnis der Abbildungen	66
9	Referenzen	69

1 Kurzfassung

Der Bericht beschreibt die Arbeiten zur CFD-Modellentwicklung zur Beschreibung des Fasertransportes in einer Wasserströmung, die im Unterauftrag der Hochschule Zittau/Görlitz erfolgten. Während die experimentellen Arbeiten zu dieser Thematik in Zittau durchgeführt wurden, lag der Schwerpunkt der theoretischen Arbeiten in Rossendorf.

Die CFD-Modelle basieren auf dem Euler/Euler-Ansatz. Wasser wird als kontinuierliche Phase beschrieben, die Mineralwollfasern als disperse Phase. Die konkrete äußere Form der Fasern wurde dabei vernachlässigt. Die Fasern wurden als Woll-Agglomerate aufgefasst. Der Strömungswiderstand der Fasern in Wasser wurde so justiert, dass die in Zittauer Experimenten bestimmten Sinkgeschwindigkeiten reproduziert werden konnten. Die Modellansätze hierfür sind in den Kapiteln 3.1.1 bis 3.1.3 beschrieben. Die Modellanpassung und Validierung ist in 3.2 dargestellt. Während der Euler/Euler-Ansatz von definierten Stoffeigenschaften der jeweiligen Phasen ausgeht, liegt im Experiment ein Größenspektrum der Partikel vor. In Kapitel 3.2 ist der Zuwachs an Genauigkeit beschrieben, der sich erreichen lässt, wenn die Mineralwollphase durch zwei oder mehrere Phasen repräsentiert wird.

In einer turbulenten Wasserströmung kann man das Schweben der Faser-Partikel beobachten. In 3.1.4 ist der Versuch beschrieben, dieses Phänomen durch die turbulente Dispersionskraft darzustellen. Die entsprechende Parametrisierung und der Vergleich zu Experimenten finden sich in den Kapiteln 3.3.2

Das Agglomerations- und Resuspensionsverhalten der Mineralwollfasern wird über die Viskosität modelliert. Kapitel 3.1.5. beschreibt die angewendeten Modelle unter Berücksichtigung des Entwicklungsstandes. Die Modellvalidierung, bei der auch das Zusammenwirken mit den übrigen Modellkomponenten geprüft wird, ist in 3.4 dargestellt. Alle bisher beschriebenen Punkte entsprechen der EZ 1 des Projektantrages: Erweiterung der Einzeleffektuntersuchungen.

Der Fasertransport in einer Wasserströmung wird durch Jet-Phänomene bestimmt. Dabei wird das Strömungsfeld durch mitgerissene Luft beeinflusst. Im vorliegenden Fall wird die Menge der mitgerissenen Luft durch in der Literatur publizierte Korrelationen berechnet und in CFD-Rechnungen als Randbedingung vorgegeben. Ziel der Rechnungen ist die Untersuchung des sich daraus ergebenden Einflusses auf das Wasser-Strömungsfeld und die entsprechenden Folgerungen für den Fasertransport. Im Kapitel 4.1 und 4.2 wird die Gültigkeit der gefundenen Korrelationen für den Luftmitriss anhand von Experimenten in Zittau überprüft. Es werden die aus dem Mitriss folgende Eintauchtiefe der Luftblasen und die Form des Blasenkegels als Vergleichskriterium herangezogen. Diese Abschnitte entsprechen der EZ3.1 des Projektantrages: "3D-Phänomene infolge Blasenmitriss". In 4.3 werden die Folgerungen für die Umverteilung von am Boden abgelagerten Fasern numerisch und experimentell untersucht. Des Weiteren wird der Einfluss auf den Ausgleich der Temperatur für den Fall untersucht, dass der Jet kälter als die Wasservorlage im Tank ist. Dieser Abschnitt entspricht damit der EZ3.2 des Antrages: "3D-Phänomene infolge Temperaturdifferenzen". Im Kapitel 4.4 wird auf die Strömungsvorgänge in der Zittauer Strömungswanne eingegangen und damit der Punkt EZ4 des Antrages: "Integraluntersuchungen" bearbeitet.

Kapitel 5 beschreibt die Entwicklung eines Sieb-Modells, das die Faser-Kompaktierung berücksichtigt und auf der Darcy-Gleichung basiert. Die Modellparameter werden an Experimenten in Zittau justiert. Diese Experimente wurden für verschiedene Materialien durchgeführt und mit deren Hilfe ein Koeffizientenkatalog erstellt. Das Modell wurde in den CFD-Code CFX implementiert und anhand einiger Anwendungsbeispiele demonstriert.

2 Einleitung und Problemstellung

Die Aufgabe besteht in der Bestimmung der Fasermenge, die durch eine Wasserströmung transportiert wird und sich schließlich in einer bestimmten Geometrie (z.B. dem Reaktorsumpf) ablagert. Bei dem Problem handelt es sich um eine 3D Fragestellung, die die Anwendung von "Computational Fluid Dynamics" (CFD) -Codes erfordert.

CFD-Codes beschreiben 3D-Strömungen basierend auf der Lösung der Erhaltungsgleichungen für Masse, Impuls und Energie. Es sind verschiedene CFD Methoden bekannt, die sich hinsichtlich der Lösungsstrategie der Grundgleichungen und hinsichtlich der Schließungsmodelle unterscheiden. Für die aktuelle Aufgabenstellung sind zwei grundlegend unterschiedliche Modellansätze bekannt: Der Euler/Lagrange oder der Euler/Euler-Ansatz.

Der erste Ansatz basiert auf der Lösung der Navier Stokes Gleichungen für die kontinuierliche Phase (hier Wasser) und der Lösung der Lagrange Gleichungen für jedes der zu betrachtenden Partikel. Die Partikel haben eine bestimmte Masse, die am Aufenthaltsort des Partikels im Impulsaustausch mit der kontinuierlichen Phase steht. Das Strömungsfeld der kontinuierlichen Phase wirkt auf jedes Partikel und beeinflusst seinen Weg. Entsprechend den vorliegenden physikalischen Phänomenen können Modelle zur Beschreibung der Ablagerung an Wänden und andere Modelle implementiert werden.

Das Euler/Euler-Modell geht von mindestens zwei sich gegenseitig durchdringenden Strömungsfeldern aus. Die Summe der Volumenanteile aller Phasen in jeder Rechenzelle ist eins. Für jede Phase wird der volle Satz der Navier Stokes Gleichungen gelöst, d.h. jede Phase bewegt sich mit einem eigenen Geschwindigkeitsfeld. Die Phasen stehen durch den Austausch von Impuls, Masse und Wärme. Während die beiden letzteren Wechselwirkungen hier nicht relevant sind, hat der Impulsaustausch für die Beschreibung des Fasertransportes eine besondere Bedeutung.

Beim vorliegenden Material liegt ein Spektrum der Fasergrößen vor. Der Euler/Lagrange-Ansatz ermöglicht prinzipiell die Beschreibung eines Partikelspektrums. Der Euler/Euler-Ansatz geht dagegen von fest bestimmten Eigenschaften jeder einzelnen Phase aus. Im Vergleich zum Euler/Euler-Ansatz benötigt der Euler/Lagrange-Ansatz jedoch einen viel höheren numerischen Aufwand der die Anwendbarkeit dieser Methode auf praktikable Fragestellungen einschränken könnte. Die folgenden Untersuchungen gehen daher vom Euler/Euler-Ansatz aus. Es wird gezeigt, dass das Verhalten eines Partikelspektrums durch einige wenige Partikle-Phasen angenähert beschrieben werden kann. Dadurch steigt zwar der numerische Aufwand jedoch auch die Genauigkeit der Simulation. Die erforderliche Genauigkeit der Simulation wird durch die konkrete Aufgabenstellung bestimmt.

3 Modellierung des Transport-, Sedimentations- und Resuspensionsverhaltens

3.1 Theoretischer Modellansatz zum Strömungswiderstand der Fasern

Wegen der großskaligen Abmessungen eines Containment-Sumpfes ist es nicht effektiv, den Weg der Fasern im Einzelnen zu verfolgen. Die hier definierten Agglomerate von Wollfasern repräsentieren deshalb hier gemittelte Eigenschaften. In dem hier beschriebenen Euler/EulerVerfahren werden die Partikel durch Parameter wie Dichte, Partikelgröße und Viskosität dieser Phase definiert.

3.1.1 Das Strömungsmodell

Die Faser-Wasser-Strömung wird in der Euler/Euler-Näherung dargestellt, wobei für jedes Fluid die Navier-Stokes Gleichungen pseudo stationär gelöst werden. Die Gleichungen für die disperse und die kontinuierliche Phase haben die Form (ANSYS (2008)):

$$\frac{\partial}{\partial t} \left(\rho_p \alpha_p \right) + \nabla \cdot \left(\rho_p \alpha_p \vec{u}_p \right) = \vec{S}_p^{MS} + \sum_{p=1}^{N_p} \Gamma_{cp}^{MS}$$
(3.1)

$$\frac{\partial}{\partial t} (\rho_{p} \alpha_{p} \vec{u}_{p}) + \nabla \cdot (\rho_{p} \alpha_{p} \vec{u}_{p} \otimes \vec{u}_{p}) = -\alpha_{p} \nabla p'_{p} + \vec{S}_{p}^{MO} + \vec{F}_{p}^{MO}
+ \nabla \cdot \alpha_{p} \mu_{eff} \left[\nabla \cdot \vec{u}_{p} + (\nabla \cdot \vec{u}_{p})^{T} \right]
+ \sum_{p=l}^{N_{p}} \left(\Gamma_{cp}^{MO} \vec{u}_{c} - \Gamma_{pc}^{MO} \vec{u}_{p} \right)$$
(3.2)

Wobei t, \vec{u}_p , p'_p , α_p und ρ_p die physikalische Zeitskala, der Phasen-Geschwindigkeitsvektor der modifizierte Druck der Phase der Volumenanteil der Phase und die entsprechende Dichte sind. \vec{S}_p^{MS} and \vec{S}_p^{MO} sind die Summe aller Kräfte und die Summe aller externen Quellterme der Erhaltungsgleichungen für Masse und Impuls. \vec{F}_p^M ist die Summe aller externen Quellterme in der Impulserhaltungsgleichung. Γ_{cp}^{MS} , Γ_{cp}^{MO} und Γ_{pc}^{MO} sind die Massenströme zwischen der Phase c und p und der Impulsaustausch zwischen den Phasen und. $\mu_{eff,p}$ ist die Summe der dynamischen und turbulenten Viskosität $\mu_{t,p}$.

Der Volumenanteil wird nach (3.3) bestimmt, die Erhaltungsgleichung des Volumenanteils wird für inkompressible Strömungen nach (3.4) berechnet. Alle Phasen teilen sich den gleichen Druck (3.5).

$$\sum_{p=1}^{\chi_p} \alpha_p = 1 \tag{3.3}$$

$$\nabla \cdot \left(\alpha_p \vec{u}_p \right) = 0 \tag{3.4}$$

$$p'_p = p' \in p = 1...N_p \tag{3.5}$$

 \vec{S}_p^{MO} und \vec{M}_p^{MO} in (3.2) bezeichnen die Kräfte zwischen den Phasen bzw. die externen Kräfte:

$$\vec{S}_{p}^{MO} = \vec{S}_{cp}^{MO} = \vec{S}_{cp}^{B} + \dots = \vec{g}\alpha_{p}(\rho_{p} - \rho_{c}) + \dots$$
(3.6)

$$\vec{F}_{p}^{MO} = \sum_{c \neq p} \vec{F}_{cp}^{MO} = \vec{F}_{cp}^{D} + \vec{F}_{cp}^{L} + \vec{F}_{cp}^{WL} + \vec{F}_{cp}^{VM} + \vec{F}_{cp}^{TD} + \vec{F}_{s}$$
(3.7)

Von den in (3.6 und 3.7) beschriebenen Kräften beeinflussen nur die Schwerkraft \vec{S}_{cp}^{B} , die Drag-Kraft \vec{F}_{cp}^{D} und die turbulente Dispersionskraft \vec{F}_{cp}^{TD} die Faserströmung.

3.1.2 Turbulenzmodell

Das hier empfohlene Turbulenzmodell ist das "Shear Stress Turbulence transport Model" bzw. SST-Modell (Ansys (2007); Menter (1994)), das nur zur Beschreibung der kontinuierlichen flüssigen Phase angewendet wurde. Die turbulente Visosität der diepersen Phase wurde als "zero-equation" Modell nach (3.8) betrachtet. Die turbulente Viskosität (3.9) der kontinuierlichen Phase wird durch das SST-Modell durch die Transportgleichung der turbulenten kinetischen Energie k_c , Gl. (3.10) und die turbulente Eddy Frequency ω_c durch Gl. (3.11) aufgelöst. Überlagerungsfunktionen (3.12 bis 3.14 werden benutzt um zwischen verschiedenen Längenskalen-Modellen in der Grenzschicht umzuschalten.

$$\mu_{tp} = \frac{\rho_p}{\rho_c} \frac{\mu_{tc}}{\sigma_{tc}}$$
(3.8)

$$\mu_{tc} = \frac{\rho_c \varphi_l k_c}{f_{max} \left(\varphi_l \omega_c, 2\tau_{ij} \tau_{ij} f_2 \right)}$$
(3.9)

$$\rho_{c} \frac{\partial(k_{c})}{\partial t} + \rho_{c} \nabla \cdot \left(\vec{u}_{c} k_{c}\right) = \nabla \cdot \left[\left(\mu_{c} + \frac{\mu_{tc}}{\sigma_{k}} \right) \nabla k_{c} \right] + S_{k} + \psi' \rho_{c} k_{c} \omega_{c}$$
(3.10)

$$\rho_{c} \frac{\partial(\omega_{c})}{\partial t} + \rho_{c} \nabla \cdot (\vec{u}_{c} \omega_{c}) = \nabla \cdot \left[\left(\mu_{c} + \frac{\mu_{tc}}{\sigma_{\omega}} \right) \nabla \omega_{c} \right] + \varphi \frac{\omega_{c}}{k_{c}} S_{k} + (1 - f_{1}) 2 \rho_{c} \frac{1}{\sigma_{\omega^{2}}} \nabla k_{c} \nabla \omega_{c} - \psi \rho_{c} \omega_{c}^{2}$$

$$(3.11)$$

$$f_{1} = tanh\left\{\left[f_{min}\left(f_{max}\left[\frac{k_{c}^{0.5}}{\psi'\omega_{c}\hat{y}}, \frac{500\nu_{c}}{\hat{y}^{2}\omega_{c}}\right], \frac{4\rho_{c}k_{c}}{f_{3}\sigma_{\omega 2}\hat{y}^{2}}\right)\right]^{4}\right\}$$
(3.12)

$$f_{2} = tanh\left\{\left[f_{max}\left(\frac{2k_{c}^{0.5}}{\psi'\omega_{c}\hat{y}}, \frac{500\nu_{c}}{\hat{y}^{2}\omega_{c}}\right)\right]^{2}\right\}$$
(3.13)

$$f_{3} = f_{max} \left(2\rho_{c} \frac{l}{\sigma_{\omega 2} \omega_{c}} \nabla k_{c} \nabla \omega_{c}, l^{*} l \theta^{-l\theta} \right)$$
(3.14)

$$\phi = f_1 \phi_1 + (l - f_1) \phi_2 \tag{3.15}$$

$$S_k = f_{min} \left(\mu_{tc} 2\tau_{ij} \tau_{ij}, 10 \rho_c \psi k_c \omega_c \right)$$
(3.16)

Die Konstanten in (3.15) werden mit der ersten Funktion (3.12) berechnet. Die Konstanten enthalten σ_k und σ_{ω} , die die überlagerte turbulente Prandtl-Zahl für die turbulente kinetische

Energie ($\sigma_{kl}=2$ und $\sigma_{k2}=1$) und die turbulente Eddy-Frequenz ($\sigma_{\omega l}=2$ und $\sigma_{\omega 2}=1/0.856$). Φ and Ψ sind überlagerte empirische Konstanten $\Phi_l=5/9$, $\Phi_2=0.44$, $\Psi_l=0.075$ und $\Psi_2=0.0828$. Die Konstante β ' beträgt 0.09. τ_{ij} ist der Spannungstensor und \hat{y} ist der Abstand zur Wand. S_k ist der Turbulenz-Produktionsterm, der nach (3.16) berechnet wird.

3.1.3 Beschreibung der Phasen und des Strömungswiderstandes

In der Literatur kann man verschiedene Korrelationen für den Strömungswiderstand von Partikeln in Abhängigkeit von deren äußeren Form finden (z.B. Haider und Levenspiel 1989 und Salman und Verba 1988). Turney et al. (1995) beschreiben den Drag für stabförmige Partikel.

In der vorliegenden Arbeit wird die konkrete Form der Partikel vernachlässigt. Die Simulation erfolgte mit dem Ziel der Reproduktion der in den Zittauer Experimenten gemessenen Sinkgeschwindigkeit in stehendem Wasser. In der CFD-Simulation stellt die disperse Phase Agglomerate von Fasern dar, die zumeist aus Wasser bestehen (s. Bild 3-2). Diese Agglomerate werden durch eine virtuelle Dichte ρ_F und einen virtuellen Partikeldurchmesser d charakterisiert. Die virtuelle Dichte ρ_F übersteigt die Dichte von Wasser (1000 kg m⁻³) nur wenig, wogegen die Dichte von trockener Steinwolle ρ_P bei etwa 2800 kg m⁻³ liegt.





Bild 3-1: Photographie der sinkenden Fasern Bild 3-2: Angenommene Form des in stehendem Wasser Agglomerates

Nach der Euler-Euler-Näherung wird der Partikeltransport durch den Impulsaustausch zwischen den Phasen beschrieben. Für den Fall disperser kugelförmiger Blasen bzw. Partikel, die sich in einem kontinuierlichen Fluid bewegen, haben die Wechselwirkungskräfte zwischen den Phasen die prinzipielle Form:

$$F_{cp}^{D} = \frac{1}{2} n_{d} \rho_{c} A C_{D} \left| \vec{u}_{P} - \vec{u}_{c} \right|$$
(3.17)

wobei n_d die Partikelanzahldichte, ρ_c die Dichte des Fluids, A die Querschnittsfläche der Partikel in Strömungsrichtung und \vec{u}_p und \vec{u}_c die Geschwindigkeitsvektoren der einzelnen Phasen sind. C_D ist der Drag-Koeffizient.

Der Drag-Koeffizient hängt ab von der Partikle-Reynoldszahl, die definiert ist als

$$Re_p = \frac{d_p \left| \vec{u}_p - \vec{u}_c \right| \rho_c}{\mu_c}$$
(3.18)

mit μ_c als der dynamischen Viskosität des Fluids.

Für niedrige Geschwindigkeiten und Reynoldszahlen <<1 dominieren die Viskositätseffekte. Für diese als Stokes-Regime bezeicheten Verhältnisse findet man

$$C_D = 24 / \operatorname{Re}_p \tag{3.19}$$

Für hohe Geschwindigkeiten ($1000 < \text{Re} < 1^{-}10^{5}$) dominieren die Trägheitseffekte und wir finden:

$$C_D = 0.44$$
 (3.20)

Im Übergangsbereich haben beide Effekte die gleiche Größenordnung. Zahlreiche an Experimente angepasste Korrelationen sind für diesen Bereich in der Literatur zu finden. Viele davon haben die bereits von Schiller und Naumann (1933) angegebene Form für kugelförmige Partikel:



Der Drag-Koeffizient C_D wird durch die Sink-Experimente bestimmt. Der Modellparameter, an den die Modellierung angepasst wird, ist die Sinkgeschwindigkeit u_{tp} die durch das Verhältnis von Strömungsgeschwindigkeit und Schwerkraft $S_{cp}^{\ B}$ bestimmt werden kann:

$$S_{cp}^{B} = n_d g(\rho_p - \rho_c) \tag{3.22}$$

Die Gleichsetzung von Schwerkraft und Drag-Kraft $F_{cp}^{\ \ d}$ liefert die Sinkgeschwindigkeit u_{tp} :

$$\vec{u}_{tp} = \sqrt{\frac{3}{4}\vec{g}\frac{\rho_p - \rho_c}{\rho_c}}d_p \frac{1}{C_D}$$
(3.23)

Mit dem Durchmesser der Agglomerates d_p . Die CFD-Rechnung wird als eine Euler/Euler-Simulation mit Wasser als kontinuierliche Phase mit der Dichte ρ_c und der dispersen Faser-Phase der Dichte ρ_p , dem Partikeldurchmesser d, und dem Volumenanteil α_p durchgeführt. Bild 3-5 zeigt die Abhängigkeit der Sinkgeschwindigkeit vom Durchmesser und der Dichte des Agglomerates nach Gl. (2.23). Durch geeignete Festlegung der Parameter der Dichte ρ_p und des Partikeldurchmessers d_p kann jedes beliebige Fasermaterial nachgebildet werden. Das Verfahren der Parameteranpassung anhand von Experimenten wird detailliert in 3.2 beschrieben.



Bild 3-5: Abhängigkeit der Sinkgeschwindigkeit von der Agglomerat-Dichte und Durchmesser

Die in einem bestimmten Volumen *Vol* enthaltene reale trockene Fasermenge berechnet sich dann in Abhängigkeit vom Volumenanteil α_p :

$$M_F = \int_{Vol} \alpha_P(r) \rho_P \frac{\rho_P - \rho_c}{\rho_F - \rho_c} dr$$
(3.24)

3.1.4 Turbulente Dispersionskraft

Wenn bei einer Partikel-Simulation im Schwerefeld nur die Drag-Kraft wie in Kapitel 3.1.3 beschrieben berücksichtigt wird, befinden sich am Ende alle Partikel am Boden des Strömungsfeldes. Experimente im Kanal mit höherer Umlaufgeschwindigkeit (> 0.5 m) zeigen jedoch, dass sich in diesem Fall die Partikel horizontal bewegen. Dieses Phänomen wurde durch die Berücksichtigung der turbulenten Dispersionskraft berücksichtigt.

Diese Kraft wurde ursprünglich eingeführt, um ein Schließungsmodell für die Reynolds-Spannungen zu definieren. Sie basiert auf dem räumlichen Gradienten von Parametern, die die lokalen Eigenschaften der dispersen Phase beschreiben (entweder Volumenanteil oder mittlere Dichte). Der Koeffizient wurde aus dem Integral der Fluktuationsterme des instationären Partikeltransportes entlang des Weges der Partikel abgeleitet. Es wurde angenommen, dass die Autokorrelation der Turbulenz eine Exponentialfunktion der turbulenten Lagrange-Zeitskale β_c ist. Das führt zu Gl. (3.28) als den Grenzwert des Integrals für unendliche Zeitdauer. Die fluktuierenden turbulenten Geschwindigkeiten der kontinuierlichen Phase können aus der turbulenten kinetischen Energie abgeleitet werden. Für Gasblasen wurden typische Werte für C_{TD} gefunden. Für kleinere Partikel, wenn das Verhältnis der Partikel-Relaxationszeiten β_p zu β_c klein ist, werden C_{TD} in der Größenordnung von 500 angegeben (s. Moraga et al., 2003, Hwang, 2006).

$$-\vec{F}_{cp}^{TD} = -\rho_p \frac{\beta_c}{\beta_p} \left(\frac{\beta_c}{\beta_c + \beta_p} \right) \langle u'_c u'_c \rangle \nabla \alpha_p = -C_{TD} \rho_p k_c \nabla \alpha_p$$
(3.28)

In der Literatur ist des weiteren eine nach Favre gemittelte Form der turbulenten Dispersionskraft zu finden, bei der die Ensemblemittelung der Variablen massengewichtet erfolgt (s. Gosman 1992, Burns et al. 2004).

$$-\vec{F}_{cp}^{TD} = -C_{TD}\frac{3}{4}\frac{C_D}{d_p}\rho_c \left| \vec{u}_c - \vec{u}_p \right| \frac{v_{tc}}{\sigma_{tc}} \nabla \alpha_p$$
(3.29)

3.1.5 Rheologie des Fasertransportes in einer Wasserströmung

Bei der Charakterisierung von in Abwasser suspendierten Feststoffen werden von de Clerq (2002) drei auf der Scherspannung basierende Viskisitätsmodelle beschrieben. Diese sind das lineare Newtonsche Modell (Gl. 3.30), das nichtlineare Modell für pseudoplastische Fluide (Gl. 3.31) sowie ein weiteres nichtlineares Modell, das Fluidgemische mit plastischen Eigenschaften nach Herschel-Buckley oder nach Bingham beschreibt (s. Gl. 3.32).

$$\tau = \mu \gamma = \mu \frac{\partial u_c}{\partial x}$$
(3.30)

wobei die Scherspannung τ äquivalent zum Produkt der Scherrate γ , dem Produkt aus Viskosität und Geschwindigkeitsgradient ist:

$$\tau = K\gamma^{n} \begin{cases} n < 1 \quad Pseudoplastic = verdünnend \\ n > 1 \quad Dila \tan t = verdickend \end{cases}$$
(3.31)
$$\tau = \tau_{0} + K\gamma^{n} \begin{cases} \tau \geq \tau_{0} & \gamma \neq 0 \\ \tau < \tau_{0} & \gamma = 0 \\ 0 < n < \infty \quad Herschel - Bulkley \\ n = 1 \quad Bingham - plastic \end{cases}$$
(3.32)

Wobei die Fluidkonsistenz *K* durch die Viskosität und den Verhaltensindex n dargestellt werden kann. τ_0 ist die Fliessgrenze. Slatter (1997) dagegen schlug drei Modelle vor (3.33) bis (3.35), bei denen alle drei Parameter durch den Volumenanteil bestimmt werden.

$$\tau_0 = 13400 \frac{\alpha_p^3}{0.425 - \alpha_p} \tag{3.33}$$

$$K = \mu \left(1 - \frac{\Phi}{\Phi_m} \right)^{-m}$$
(3.34)

$$m = -1.56 * 10^{-5} \alpha_p^2 - 4.59 * 10^{-3} \alpha_p + 1$$
(3.35)

Bei der Simulation des Klärungsprozesses wurde das Fluid-Feststoff-Gemisch als plastisches Fluid in der Bingham Form betrachtet. Die Form der Gleichungen unterscheidet sich jedoch von den semiempirischen Ansätzen in den Gleichungen (3.33) bis (3.35). De Clerq (2002) hat aus Messungen von Abwasserbehandlungsverfahren die Gleichungen (3.36) bis (3.38) abgeleitet.

$$\tau = \frac{\tau_0}{\gamma} \left(1 - e^{-m} \right) + K \gamma^{n-1} \tag{3.36}$$

$$\tau_0 = 9.04 * 10^{-3} \alpha_p^{1.12} \tag{3.37}$$

$$K = \mu + 2.48 * 10^{-4} \alpha_p^2 \tag{3.38}$$

Um für den Fall des Mineralwolltransportes in einer Wasserströmung diese Koeffizienten korrekt abzuleiten, muss die Abhängigkeit der Viskosität von der Scherspannung berücksichtigt werden. Ein Problem dieser Modelle ist, dass bei verschwindenden Scherraten die Viskosität gegen unendlich wächst und sich das Fluid wie ein fester Körper verhält. Das führt zu Divergenzen in den Rechenmodellen in Regionen von abgelagerten Fasern, wo die Geschwindigkeiten sehr klein sind. Kürzlich schlug Weiss et al. (2006) zwei Viskositätsmodelle für unterschiedliche Strömungsregime vor, die für unterschiedliche Scherraten anzuwenden sind. Bei hohen Scherraten wurde ein Bingham Plastizitätsmodell mit empirisch abgeleiteten Koeffizienten angewendet. Zur Überwindung der Instabilitätsprobleme bei niedrigen Scherraten wurde ein Casson Modell in der Form nach Gl. (3.39) vorgeschlagen. K_{0c} ist die Wurzel der Fliessgrenze und K_c ist die Wurzel der plastischen Casson Viskosität.

$$\tau^{0.5} = K_{0c} + K_c (\gamma)^{0.5} \tag{3.39}$$

Zur Berücksichtigung der Abhängigkeit der Viskosität vom Volumenanteil der Faserphase wurden eine Reihe von Ansätzen nach den Gl. (3.40) bis (3.47) entwickelt. (3.41) wurde bei der Entwicklung von Sedimentations- und Resuspensionsmodellen beschrieben. Diese Formulierung wurde jedoch nicht verwendet, da sie auf kleinen Styropor-Kugeln basiert ((s. Leighton and Acrivos (1987); Miskin et al. (1996)).

$$\mu_m = \mu_r \mu_c \tag{3.40}$$

$$\mu_r = \left[1 + \frac{1.5\alpha_p}{1 - \alpha_p / \alpha_{p,max}} \right]^2 \tag{3.41}$$

Rao (1999) berichtete über verschiedene Korrelationen von Kitano et al. (1981), Krieger et al. (1959), Maron et al. (1956), Metzner (1985) and Quemanda et al. (1985), die zur Simulation der Viskosität von Feststoff-Wasser-Mischungen bei Anwendung in der industriellen Nahrungsmittelherstellung angewendet wurden. Diese Korrelationen sind dargestellt in Gl. (3.42) (Krieger et al. 1959), (3.43-3.44) (Kitano et al., 1981, Maron et al., 1956), und (3.45) (Metzner, 1985). Die Gleichungen (3.41) bis (3.45) basieren auf Modifikationen der Korrelationen von Maron-Pierce, s. Gl. (3.43), s. Maron et al. (1956), Quemanda et al.

(1985)). μ ist die intrinsische Viskosität, die für Kugeln 2.5 ist, K_k und K_q sind formabhängige Parameter.

$$\mu_r = \left[I - \frac{\alpha_p}{\alpha_{p,max}} \right]^{-[\mu]\alpha_{p,max}}$$
(3.42)

$$\mu_r = \left[1 - \frac{\alpha_p}{K_k}\right]^{-2} \tag{3.43}$$

$$\mu_r = \left[1 - \frac{1}{2} K_q \alpha_p \right]^{-2} \tag{3.44}$$

$$\mu_r = \left[1 - \frac{\alpha_p}{\alpha_{p,max}} \right]^{-2} \tag{3.45}$$

Es wurde jedoch festgestellt, dass diese Korrelationen (Gl. (3.42) bis (3.45)) für hohe Volumenanteile divergieren, da die Viskosität exponentiell wächst. Das führt zu Konvergenzproblemen in der zum Boden nahen Schicht, wo sich hohe Partikelkonzentrationen ansammeln können.

Eine Modifikation der Gleichung der effektiven Visosität (3.45) die zuerst von Einstein gefunden wurde, wurde von Batchelor (1977) vorgeschlagen und durch Xu et al. (2005) publiziert. Die Modifikation besteht in der Addition des letzten Termes 2. Ordnung, der den Einfluss der Brownschen Bewegung auf die Scherspannung im Volumen darstellt und der in der Größenordnung von 2 ist. Der Koeffizient k_{hyd} des Termes 2. Ordnung hängt von den lokalen hydrodynamischen Bedingungen, den Fliesseigenschaften des Fluidgemisches, der Faserverteilung und der Isotropie der Turbulenz. Der Koeffizient wurde als 6,2 für gleichförmige Verteilungen einer Newtonschen Mischung, als 7.6 für eine ungleich verteilte einfache nichtisotrope Strömungen bestimmt (s. Batchelor (1977)).

$$\mu_r = I + [\mu]\alpha_p + K_{hyd}\alpha_p^2 \tag{3.46}$$

Thomas (1965) leitete eine alternative Modifikation Gl. (3.47) der effektiven Viskosität durch nichtlineare Analyse experimenteller Daten als Polynom des Volumenanteils sphärischer Partikel ab.

$$\mu_r = I + [\mu]\alpha_p + 10.05\alpha_p^2 + 0.00273 \exp(16.6\alpha_p)$$
(3.47)

、

Ein alternatives empirisches Modell, das an Experimenten der Viskosität von Fasersuspensionen für verschiedene Faserkonzentrationen abgeleitet wurde, ist in Gl. (3.48) dargestellt (Milliken *et al.* (1989); Powell (1991); Turney *et al.* (1995)). Jedoch der Wert der spezifischen Viskosität von 27,6 führt zu einem stärkeren Einfluss der relativen Viskosität bei kleinen Konzentrationen. Die Verwendung dieses Wertes in Gl. (3.42) und (3.45) führt zu einem verstärkenden Einfluss auf die Strömungsphänomene bei niedrigen Faserkonzentrationen.

$$\mu_r = 1 + \begin{cases} [\mu] \alpha_p^{1.01} & \alpha_p < 0.125\\ 2040 \alpha_p^{3.01} & \alpha_p \ge 0.125 \end{cases}$$
(3.48)

$$\alpha_p = \begin{cases} \alpha_{p,max} & \in y < 0.02m \\ 0 & \in y > 0.02m \end{cases}$$
(3.49)

Bild 3-6 zeigt die Abhängigkeit der Viskosität vom Faser-Volumenanteil. Die Gleichungen (3.42) bis (3.48) zeigen eine Erhöhung der Viskosität mit wachsendem Volumenanteil. Der Einfluss der intrinsischen Viskosität wird offensichtlich, wenn sich der Wert von 2,5 (für Kugeln) zu 27,6 (für stabförmige Partikel) erhöht, wobei der Einfluss bei niedrigeren Volumenanteilen stärker ist. Für kugelförmige Partikel steigt die Viskosität erst merklich, wenn der Volumenanteil 0,4 übersteigt. Eine Verwendung der alternativen intrinsischen Viskosität in (3.42) führt zu so einem Starken Anwachsen der Viskosität, dass die Mischung bei einem Volumenanteil größer als 0,2 als fest betrachtet werden kann.

Die Auswahl einer geeigneten Korrelation für den vorliegenden Fall soll durch experimentelle Untersuchungen entweder der Faseransammlung hinter einem Wehr im Kanal oder durch die direkte Messung der Abhängigkeit der Viskosität vom Faser-Volumenanteil erfolgen. Die in den folgenden Kapiteln diskutierten Simulationen wurden entweder unter Anwendung der Gl. (3.45) oder aus Gründen der numerischen Stabilität der Annahme derselben Viskosität für das Gemisch wie für Wasser.



Bild 3-6: Abhängigkeit der Viskosität vom Faser-Volumenanteil nach den Modellen (3.42), (3.45), (3.47) und (3.49)

3.2 Sedimentation in einem stagnanten Fluid – Modellanpassungen an Experimente

Zur Bestimmung des Drag-Koeffizienten der Partikel wurde die Bewegung der Fasern in der Zittauer Versuchsanlage "Säule" untersucht. Die Fasern wurden durch Beschuss mit Dampf unter originalen Reaktorbedingungen generiert. Die aus Plexiglas bestehende Säule hat eine Höhe von 3 m, eine Breite von 0,5 m und eine Tiefe von 0,1 m. Durch Auswertung der Hochgeschwindigkeits-Viedeoaufnahmen der sinkenden Fasern wurde die Verteilung der Sinkgeschwindigkeiten numerisch bestimmt (s. Bild 3.1). An der Hochschule Zittau wurden verschiedene Methoden der Fuzzy-Logik angewendet, um die Partikel zu klassifizieren. Des Weiteren wurden Takagi Sugeno Fussy-Modelle abgeleitet, um die Abhängigkeiten der Faser-Sinkgeschwindigkeiten von der Größe und der Gestalt der Fasern zu beschreiben.



Bild 3-7: Vergleich der gemessenen Sinkgeschwindigkeiten des Materials MD2 (letzten beiden Spalten) mit veröffentlichten Werten anderer Isolationsmaterialien (NUREG/CR-6808)

Bei der Analyse der Experimente wurde eine Verteilung der Sinkgeschwindigkeiten gefunden. Die Partikel bestehen aus Agglomeraten kleinerer Fasern mit unterschiedlicher Größe, Dichte und Gestalt. Größere Agglomerate werden unter dem Einfluss von Scherspannung und Turbulenz zuerteilt.

Ausführliche Untersuchungen haben gezeigt, dass das Sinkverhalten auch von der Benetzbarkeit des Materials abhängt. Diese wird durch das Alter, das Trocknungsverfahren und andere Merkmale des Herstellungsverfahrens beeinflusst.

Bild 3-7 zeigt die Sinkgeschwindigkeiten verschiedener Isolationsmaterialien. Die Werte für MD2 in den beiden letzten Spalten wurden in der Anlage in Zittau bestimmt, wobei mit Dampf fragmentiertes und mechanisch zerkleinertes Material untersucht wurde. Die in NUREG/CR-6808 publizierten Sinkgeschwindigkeiten anderer Materialien wurden zum Vergleich mit angeführt. Der Einfluss des Zerkleinerungsverfahrens ist deutlich zu sehen.

Während für mit Dampf fragmentiertes Material Sinkgeschwindigkeiten von 0.005-0.12 m/s gemessen wurden, resultierte die manuelle Zerkleinerung in größeren Partikeln und höheren Sinkgeschwindigkeiten von 0.01-0.2 m/s.

Bild 3-8 stellt den integralen Faserdurchsatz durch eine virtuelle Ebene, hier in der Höhe von 1 m, für verschiedene Materialien dar. Die entsprechenden Massendurchsätze sind in Bild 3-9 und Bild 3-10 dargestellt. Sie basieren auf optischen Vermessungen der Flächenanteile in der vertikalen Beobachtungsebene, die durch die Fasern okkupiert werden.



Bild 3-8: Integraler Faserdurchsatz durch eine virtuelle Ebene für verschiedene Materialien (Höhe=1 m), Experiment A. Seeliger, A. Kratzsch, HSZG

Die Sinkexperimente wurden mit einer Ausgangsmenge von 28.8 g Trockenmasse (durchgezogene Linien) bzw. 21.9 g (durchbrochene Linien) durchgeführt. Die Unterschiede für die vier untersuchten Materialien sind größer als die Unterschiede durch die verschiedenen Untersuchungsmengen. Die Wechselwirkung der Fasern kann daher bei diesen Faserkonzentrationen vernachlässigt werden.

Bei den CFD-Simulationen der Säulenexperimente wurde die festgelegte Fasermenge im oberen Teil der Säule als Anfangsbedingung gesetzt und die Durchsätze in der spezifizierten Höhe mit den Messungen verglichen.

Die Massendurchsatzkurve beginnt mit einem Maximum gefolgt von einem abklingenden Teil. Für das Maximum kann eine sehr gute Übereinstimmung mit dem Experiment gefunden werden, da der Drag-Koeffizient für die entsprechende Sinkgeschwindigkeit angepasst wurde. Eine Sinkgeschwindigkeit von 0.1 m s⁻¹ ergibt sich aus einem angenommenen Partikeldurchmesser von 5 mm und einer Dichte der Faserphase von 1086 kg m⁻³. Die Verbreiterung dieses Maximum ist durch die Wechselwirkung der sinkenden Fasern mit der Wassergeschwindigkeit verursacht. Unterschiede ergeben sich im Nachlauf durch die in den Rechnungen nicht berücksichtigte Streuung der Partikelgrößen. Dieser Vergleich ist in Bild 3-9 zu sehen, schwarz steht für die Messung, blau für die Simulation.

Eine bessere Anpassung an die Messwerte lässt sich durch die Simulation von mehreren dispersen Phasen mit verschiedenen Sinkgeschwindigkeiten erzielen. Es wurden Simulationen mit jeweils zwei Phasen für die Isolationsmaterial MD2 (s. Bild 3-9) und RTD2 (s. Bild 3-10) durchgeführt. Wie die Bilder zeigen, lässt sich durch den Ansatz zweier disperser Phasen die

Anpassung an die Experimente verbessern. In Abhängigkeit von der geforderten Genauigkeit der Simulation jedoch mit weiterer Erhöhung des numerischen Aufwandes lassen sich weitere disperse Phasen darstellen.



Bild 3-9: Vergleich gemessener und berechneter Faserduchsätze (links) bzw. kumulativer Faserdurchsätze (rechts) für das Material **MD-2**.

Die schwarzen durchgezogenen und unterbrochenen Linien in Bild 3-9 rechts zeigen die gemessenen kumulativen Fasermengen bei 28.8 g bzw. 21.9 g Ausgangsmaterial. Die blaue Linie beschreibt die Simulationsergebnisse bei Simulation nur einer Phase ($\rho_w = 1000 \text{ kg m}^{-3}$; $\mu_{p,rot} = \mu_{p,blau} = \mu_w = 1*10^{-3} \text{ kg m}^{-1} \text{ s}^{-1}$; $\rho_{p,blau} = 1086 \text{ kg m}^{-3}$; $d_p = 0.005 \text{ m}$; $u_{tp,blau} = 0.1 \text{ m s}^{-1}$; $m_{p,blau} = 0.03 \text{ kg}$). In der roten Linie sind die Ergebnisse für 2 disperse Phasen dargestellt ($\rho_{p,rot1} = 1116 \text{ kg m}^{-3}$; $\rho_{p,rot2} = 1038 \text{ kg m}^{-3}$; $u_{tp,rot1} = 0.12 \text{ m s}^{-1}$; $u_{tp,rot2} = 0.06 \text{ m s}^{-1}$; $m_{p,rot1} = 0.02 \text{ kg}$; $m_{p,rot2} = 0.01 \text{ kg}$)



Bild 3-10: Vergleich gemessener und berechneter Faserduchsätze (links) bzw. kumulativer Faserdurchsätze (rechts) für das Material **RTD2**.

Die schwarzen durchgezogenen und unterbrochenen Linien in Bild 3-10 rechts zeigen die gemessenen kumulativen Fasermengen bei 28.8 g bzw. 21.9 g Ausgangsmaterial. Die blaue Linie beschreibt die Simulationsergebnisse bei Simulation nur einer Phase ($\rho_w = 1000 \text{ kg m}^{-3}$; $\mu_{p,rot} = \mu_{p,blau} = \mu_w = 1*10^{-3} \text{ kg m}^{-1} \text{ s}^{-1}$; $\rho_{p,blau} = 1030 \text{ kg m}^{-3}$; $d_p = 0.005 \text{ m}$; $u_{tp,blau} = 0.05 \text{ m s}^{-1}$; $m_{p,blau} = 0.03 \text{ kg}$). In der roten Linie sind die Ergebnisse für 2 disperse Phasen dargestellt ($\rho_{p,rot1} = 1048 \text{ kg m}^{-3}$; $\rho_{p,rot2} = 1020 \text{ kg m}^{-3}$; $u_{tp,rot1} = 0.07 \text{ m s}^{-1}$; $u_{tp,rot2} = 0.04 \text{ m s}^{-1}$; $m_{p,rot1} = 0.02 \text{ kg}$; $m_{p,rot2} = 0.01 \text{ kg}$).

Die Anpassung der Faserdichte und Partikeldurchmesser liefert korrekte Simulationen für Strömungssituationen, bei der die Geschwindigkeitsdifferenz genau dieser Sinkgeschwindigkeit entspricht. Die Verwendung desselben Drag-Gesetzes auch für andere Situationen, bei denen bei Beschleunigungsvorgängen die Differenzgeschwindigkeit von der Sinkgeschwindigkeit abweicht, soll im Folgenden hinterfragt werden. Bild 3-11 zeigt das Simulationsergebnis für sinkendes RTD2 nach einer Simulationszeit von 40 s. Auf der linken Seite von Bild 3-11 sind der Volumenanteil der dispersen Phase sowie die Wasser-Geschwindigkeitsvektoren dargestellt. Auf der rechten Seite ist die berechnete Differenzgeschwindigkeit zwischen den Phasen dargestellt. Das Bild zeigt, dass die Ziel-Sinkgeschwindigkeit von hier 0.052 m s⁻¹ in fast allen Gebieten mit merklichem Volumenanteil der Faserphase vorliegt. Abweichungen von diesem Wert liegen nur als Ausnahme vor. Spätere Untersuchungen zeigen, dass das auch für kompliziertere Strömungssituationen, wie horizontale Strömungen um Hindernisse, zutrifft.



a) Volumenanteile der Fasern und Wassergeschwindigkeit b) Differenzgeschwindigkeit

Bild 3-11: Zeitaufnahme des Sedimentationsvorgangs einer Simulation mit einer dispersen Phase nach 40 s Simulationszeit

Die Fasern in Bild 3-11 stellen RTD2 Faseragglomerate mit folgenden Parametern dar: $\rho_{p,blau} = 1030 \text{ kg m}^{-3}$; $\rho_w = 1000 \text{ kg m}^{-3}$; $\mu_p = \mu_w = 1*10^{-3} \text{ kg m}^{-1} \text{ s}^{-1}$; $d_p = 0.005 \text{ m}$; $u_{tp} = 0.05 \text{ m s}^{-1}$; $m_{p,blau} = 0.03 \text{ kg}$;

3.3 Fasertransport in einer horizontalen Strömung

Der Fasertransport in einer horizontalen turbulenten Strömung wurde experimentell in einem flachen Ringkanal mit einer Breite von 0,1 m, einer Höhe von 1,2 m, geraden Abschnitten mit einer Länge von 5,0 m untersucht (s. Bild 3-12). Die Biegungen haben einen Radius von 0,5 m. Die Wasserströmung wird durch zwei langsam laufende Pumpen angetrieben, die Umlaufgeschwindigkeiten zwischen 0,01 und 1,0 m s⁻¹ ermöglicht. Die Faserverteilung und das Wasser-Geschwindigkeitsfeld wurden durch Hochgeschwindigkeits-Video und durch Laser basiertes PIV gemessen.



Bild 3-12: Schema des Ringkanals

Das Auslegungsziel des Kanals waren exakt definierte Randbedingungen für die Strömung. In ersten Untersuchungen wurden reine Wasserströmungen untersucht. In den CFD-Rechnungen wurden die Pumpen als Impulsquellen simuliert. Eine Quelle von 26 N für jede Pumpe ergab eine Umlaufgeschwindigkeit von 0,5 ms⁻¹. Es konnte gezeigt werden, dass die Kurven des Kanals einen das vertikale Profil vergleichmäßigenden Effekt haben. Deshalb wurde für die Experimente eine Anordnung gewählt, in der die Pumpen in Richtung der ersten Kurve fördern, so dass zwischen Pumpen und Experimentiergebiet zwei Kurven liegen (s. Krepper et al. 2006).

Um eine definierte 3D Störung der Strömung zu provozieren, wurden Leitbleche mit einer wahlweisen Höhe von 0,1, 0,2 bzw. 0,3 bei einem Blechabstand von 0,3 m installiert (s. Bild 3-12). Die ursprüngliche Idee bestand im Vergleich der zwischen den Blechen gemessenen und berechneten abgelagerten Fasermengen. Leider erwies sich die experimentelle Bestimmung der Fasermengen zwischen den Blechen schwieriger als erwartet.

3.3.1 Untersuchung einer reinen Wasserströmung

Vor der Untersuchung des Fasertransportes wurden die Möglichkeiten der CFD-Simulation anhand einer reinen Wasserströmung untersucht. Das Strömungsfeld wurde durch PIV-Methoden im Gebiet der Leitbleche vermessen. Der gesamte Kanal wurde durch ein ICEM-HEXA-Gitter von ca. 500000 Zellen vernetzt. Die Pumpen wurden durch Impulsquellen simuliert. Bild 3-13 zeigt das Strömungsfeld im Bereich der Leitbleche für einen Testfall mit mittlerer Geschwindigkeit von 0,12 ms⁻¹. Die gemessenen und berechneten vertikalen Geschwindigkeitsprofile wurden an der Position 0,017 m vor dem ersten Blech (Linie 1) und in der Mitte zwischen den Blechen (Linie 2) verglichen (s. Bild 3-13 rechte Seite). Zwischen den Blechen bildet sich ein Wirbel heraus. Für den Vergleich der gemessenen und berechneten Geschwindigkeitsprofile sind die Drehrichtung des Wirbels und die Lage des Wirbelzentrums wichtig. Bild 3-14 zeigt den entsprechenden Vergleich für Blechhöhen von 0,2 m bzw. 0,3 m.



Bild 3-13: Berechnetes Strömungsfeld im Bereich der Bleche (Strömungsrichtung von links nach rechts) für eine Blechhöhe von 0,1 m und Vergleich von gemessenen und berechneten Strömungsprofilen



Bild 3-14: Vergleich von gemessenen und berechneten Strömungsprofilen für Blechhöhen von a) 0,2 m und b) 0,3 m

Die gute Übereinstimmung zwischen Messung und Rechnung konnte nur bei einer Simulation des kompletten Kanals, nicht jedoch bei der Simulation nur eines Kanalabschnitts erreicht werden.

3.3.2 Abschätzung der turbulenten Dispersionskraft im gesamten Kanal

Bild 3-15 zeigt die Faserverteilung im Kanal ohne Berücksichtigung der turbulenten Dispersionskraft. Die gesamte Fasermenge hat sich am Boden abgelagert. Für eine Faserdichte ρ_P =1030 kg m⁻³ die bei d=0,005 m eine Sinkgeschwindigkeit von 0,05 ms⁻¹ ergibt, kann der Schwerkraftterm $S_{cp}^{\ B}$ (s. Gl.(3.22)) zu 10 bis 100 kg m⁻² s⁻² abgeschätzt werden. CFD-Simulationen für eine Umlaufgeschwindigkeit im Kanal von 0,5 ms⁻¹ resultieren in einer turbulenten Viskosität von etwa 0.25 kg m⁻¹ s⁻¹. Berücksichtigt man den Drag-Koeffizienten CD von etwa 0,8 und einen Gradienten des Volumenanteils von etwa 0,1 m-1, so erreicht die turbulente Dispersionskraft (s. Gl. 3.29) nur dann die Größenordnung der Schwerkraft $S_{cp}^{\ B}$, wenn der Koeffizient C_{TD} in der Größenordnung von 100 liegt.

CFX



Bild 3-15: Berechnete Faserverteilung im Kanal ohne Berücksichtigung der turbulenten Dispersionskraft (Vwater = 0.5 m/s)

Tatsächlich zweigt die in Bild 3-16 dargestellte Simulation mit turbulenter Dispersionskraft bei C_{TD} von 250 eine realistischere ausgeglichenere vertikale Verteilung des Volumenanteils der Fasern. In Bild 3-17 sind verschiedene vertikale Profile für unterschiedliche Werte des turbulenten Dispersionskoeffizienten C_{TD} dargestellt.



Bild 3-16: Berechnete Faserverteilung im Kanal bei Berücksichtigung der turbulenten Dispersionskraft entsprechend Gl. (3.29) mit $C_{TD}=250$



Bild 3-17: Berechnung der Abhängigkeit des vertikalen Profils des Faser-Volumenanteils von C_{TD}



Bild 3-18: Gemessene Trübungsprofile für dampffragmentiertes Isolationsmaterial MDK für verschiedene Umlaufgeschwindigkeiten (Experiment F. Zacharias, HSZG)

In Kanalexperimenten wurde das vertikale Profil des Faser-Volumenanteils optisch anhand der Lichtschwächung bei Durchstrahlung des Kanals in den verschiedenen Höhen bestimmt. Bild 3-18 zeigt gemessene vertikale Profile der Trübung für verschiedene Umlaufgeschwindigkeiten. Für turbulente Strömungen, d.h. Umlaufgeschwindigkeiten von etwa $0,5 \text{ ms}^{-1}$ (rote Linie in Bild 3-18) zeigt der Vergleich zu Bild 3-17, dass in der Tat ein relativ hoher turbulenter Dispersionskoeffizient C_{TD} anzuwenden ist.



Bild 3-19: Vertikales Profil des Faser Volumenanteils (rote Linie) bei stark ungleichförmigem Geschwindigkeitsprofil (blaue Linie) $C_{TD}=50$

Bild 3-18 zeigt des Weiteren, dass für niedrige Umlaufgeschwindigkeiten (< 0.1 ms⁻¹) das durch die Pumpen hervorgerufene ungleichmäßige Profil der Wassergeschwindigkeit vorherrschend wird und das Profil des Faser-Volumenanteils in der in Bild 3-18 gezeigten

Weise beeinflusst. So wurde in der Höhe von etwa 0,3 m, die der Montagehöhe der unteren Pumpe entspricht, eine höhere Faserkonzentration gemessen als in darunter liegenden Bereichen. Es wurden zusätzliche Rechnungen durchgeführt, bei denen ein ausgeprägtes Strömungsprofil simuliert wurde, indem die Pumpen in der entgegengesetzten Richtung liefen (s. Bild 3-19, links). Mit den beschriebenen Modellansätzen konnte das im Experiment beobachtete Phänomen einer Erhöhung der Faserkonzentration im Wasser-Scherfeld nicht beschrieben werden (s. Bild 3-19 rechte Seite). Hierzu sind daher weitere abklärende Untersuchungen erforderlich.

4 Einfluss des Mitrisses von Luft bei einem Jet auf das Wasser-Strömungsfeld

Entsprechend dem betrachteten Szenario fällt das durch das angenommene Leck austretende Wasser mehrere Meter tief auf die Wasseroberfläche im Reaktorsumpf. Auf seinem Weg dorthin wird das Wasser mit Luft vermischt. Außerdem reißt das eintretende Wasser Luftblasen mit in die Wasservorlage. Mit größerer Tiefe wird sich der Impulseinfluss auf das Strömungsfeld ausgleichen. Die mitgerissenen Luftblasen steigen auf, bewegen durch ihren Strömungswiderstand Wasser mit nach oben und beeinflussen damit das Wasser-Strömungsfeld. Diese durch den Jet hervorgerufene Strömung im Sumpf wird den Transport der Fasern empfindlich beeinflussen.

In den vorgestellten CFD-Überlegungen wird der Prozess des Mitrisses von Blasen aus der Modellierung ausgeschlossen. Stattdessen wird die Menge der mitgerissenen Luft als Randbedingung vorgegeben. Bei der Vorgabe werden in der Literatur veröffentlichte Korrelationen berücksichtigt. Die hier untersuchte Fragestellung ist damit, wie die mitgerissene Luft das Strömungsfeld beeinflusst und welche Konsequenzen auf den Transport und die Ablagerung von Fasern sich daraus ergeben.

4.1 Grundlegende Konzepte

Der Prozess des Jets eines Wasserstrahls in eine Wasservorlage wird durch verschiedene Faktoren beeinflusst. So hat die Form der Austrittsdüse die Einfluss auf die Strömungsparameter insbesondere die Turbulenzparameter. Je nach Strömungsverhältnissen wird der fallende Strahl eine glatte oder eine aufgeraute Oberfläche haben.

Cummings et al. (1997a and b) unterscheiden verschiedene Strömungssituationen: a) laminarer Jet ohne Luftmitriss, b) Übergangsbereich (< 5 m/s), geringer Luftmitriss und c) turbulenter Jet.



Bild 4-1: Grundgrößen

Für die weiteren Überlegungen werden folgende Größen eingeführt (vgl. Bild 4-1):

Der Jet verlässt mit einer Geschwindigkeit V_0 das Rohr mit dem Durchmesser d_0 resultierend in einem Wasser-Volumenstrom Q_W . Nach einer Höhe H trifft der Jet mit einer Geschwindigkeit V_{OF} auf die Wasseroberfläche auf, wobei der Strahldurchmesser d_{OF} beträgt. Durch die Fallhöhe wird der Strahl beschleunigt:

$$V_{OF} = \sqrt{V_0^2 + 2gH}$$
(4.1)

Beim Auftreffen wird der Anteil α an Luft Q_G mitgerissen:

$$\alpha = \frac{Q_G}{Q_W + Q_G} \tag{4.2}$$

Der Auftreffdurchmesser d_{OF} berücksichtigt die Einhaltung des Massenstromes Q_W , die Erhöhung der Geschwindigkeit nach Gl. 4.1 und die Erweiterung des Gesamtvolumenstroms um Q_G (Gl. 4.2):

$$d_{OF} = d_0 \sqrt{\frac{V_0}{V_{OF}(1-\alpha)}}$$
(4.3)

Für den hier interessierenden Parameterbereich berechnet Bin (1993) abhängig von der Fraude-Zahl *F*r:

$$Fr = \frac{V_{OF}^2}{gd_{OF}}$$
(4.4)

die Menge der mitgerissenen Luft Q_G

$$Q_G = 0.04 Q_W F r^{0.28} \left(\frac{H}{d_{OF}}\right)^{0.4}$$
(4.5)

Die Blaseneintauchtiefe schätzt er damit ab als

$$Z_{Bin} = 0.42 V_{OF}^{4/3} d_{OF} Q_G^{-1/4}$$
(4.6)

4.2 Modellvalidierung anhand der Experimente am Zittauer Tank

Zur Untersuchung von Plunging-Jet-Phänomenen wurden an der Hochschule Zittau Untersuchungen in einem Plexiglastank der Dimension 1*1*1 m durchgeführt. Die Arbeiten sind im Kapitel 7 in Kästner et al. 2009 beschrieben. Als Messinstrument stand Hochgeschwindigkeits-Video zur Verfügung, womit sich insbesondere die Verteilung des Blasenkegels im Tank gut vermessen ließ. In einer späteren Phase ist der Einsatz von PIV geplant, wodurch auch Informationen zu Geschwindigkeiten und bei geringem Gasgehalt auch über Turbulenzgrößen ermitteln lassen. Wegen des begrenzten Aufnahmewinkels der Methode ist der Einsatz auf interessierende Bereiche begrenzt.

4.2.1 CFD-Setup

Für die Rechnungen wurde der CFD-Code ANSYS/CFX verwendet. Das Setup wurde basierend auf einer Euler/Euler-Rechnung mit den Phasen Wasser und Luft vorgenommen. Bezüglich des Impulsaustauschs wurden der Reibungswiderstand der Gasblasen (Drag), die turbulente Dispersion und die Liftkraft berücksichtigt.

Für die räumliche Diskretisierung wurde ein Schema zweiter Ordnung (High Resolution) angewendet. Die Rechnung wurde zeitabhängig mit konstanten Randbedingungen

durchgeführt, wobei die Zeit-Diskretisierung nach zweiter Ordnung Backward-Euler vorgenommen wurde. Für die Zeitschrittweite waren maximal 0,005 [s] möglich. Mit den 120 000 Hexaederzellen ergab sich für 20 Problemsekunden eine Rechenzeit von ca. 160 CPUh.

Bild 4-2 zeigt das CFD-Setup des Problems. Über das Inlet werden die Wassergeschwindigkeit und der Gasanteil α vorgegeben. Über das Outlet am Boden wird die eingegebene Wassermenge wieder abgeführt. Die Oberfläche des Tanks ist als "Degassing Boundary condition" formuliert, d.h. Gasmengen proportional zum Gasgehalt und der vertikalen Geschwindigkeitskomponente werden an dieser Stelle entfernt. Die im Postprozessor erzeugten Stromlinien zeigen den Weg der Gasblasen.



Bild 4-2: Setup des Tank-Problems, $V_{OF} = 3.35$ m/s, $\alpha = 0.2$

4.2.2 Vergleich Experiment – Simulation

4.2.2.1 Die Eintauchtiefe

In der CFD-Lösung widerspricht die Bestimmung der Eintauchtiefe der Definition des Euler/Euler-Ansatzes, da dieser von sich gegenseitig durchdringenden Phasen ausgeht. Im gesamten Lösungsvolumen wird man Gas finden, unter Umständen in sehr kleiner Konzentration. Die Bestimmung der Eintauchtiefe aus deiner CFD-Rechnung anhand der Isofläche für einen bestimmten kritischen Gasgehalt hängt dabei von dessen Wert ab.



Bild 4-3 Möglichkeiten der Bestimmung der Eintauchtiefe (V₀=1.2 m/s, V_{OF}=3.35 m/s)

Bild 4-3 zeigt die Abhängigkeit der Bestimmung des Gaskegels bei einem bestimmten Gasgehalt von 0,001, 0,01 bzw. 0,05. Die Jet-Geschwindigkeit auf der Oberfläche von V_{OF} =3,35 m/s entspricht bei einer Jethöhe H=0,5 m einer Rohr-Austrittsgeschwindigkeit von 1,2 m/s.

Als unabhängiges Kriterium kann die Isofläche angesehen werden, für die die vertikale Gasgeschwindigkeit 0 ist (s. Bild 4-3 blaue Linie).



Bild 4-4 Einfluss des Luftmitrisses auf die Eintauchtiefe (V_0 =1.2 m/s, V_{OF} =3.35 m/s)

Im Bild 4-4 sind die Isolinien der Gasumkehr für verschiedene Gasgehalte α_0 am Eintritt dargestellt. In den Rechnungen wurde der Eintrittsdurchmesser d_{OF} jeweils angepasst, so dass in allen Varianten die gleiche Geschwindigkeit V_{OF} und der gleiche Wasser-Volumenstrom Q_W vorlagen. Die Rechnung zeigt, dass mit einem höheren Gas-Mitriss sich die Eintrittstiefe verringert. Der aus der Korrelation nach Gl. 4.5 berechnete Gasgehalt $\alpha_0 = 0,235$ führt zu einer Eintauchtiefe, die dem gemessenen Wert sehr nahe kommt.

Tabelle 4.1: Eintauchtiefen nach der CFD-Rechnung, dem Experiment sowie nach Gl. 4.6					
V ₀ [m/s]	VOF [m/s]	α[-]	z [m]		
			CFX	Experiment	Bin (Gl. 4.6)
1.2	3.354	0.242	0.428	0.441	0.380
2.0	3.716	0.256	0.455	0.530	0.474
2.5	4.000	0.265	0.478	0.590	0.534
3.0	4.337	0.279	0.500	0.640	0.597
4.0	5.080	0.302	0.547	0.815	0.729

In der Tabelle 4.1 sind die gemessenen sowie die mit CFD und mit der Korrelation nach Gl. 4.6 berechneten Eintauchtiefen gegenübergestellt und in Bild 4-5 präsentiert.



Bild 4-5: Gemessene und berechnete Eintauchtiefen

Angesichts der verbleibenden Modellungenauigkeiten kann die Übereinstimmung als sehr befriedigend festgestellt werden. Es ist nicht bekannt, mit welchen Turbulenzparametern der Wasserstrahl aus dem Rohr austritt. Unterhalb der kritischen Eintauchgeschwindigkeit wurde ein sehr glatter Strahl beobachtet, der kaum den Mitriss von Luft verursachte. Bei höheren Geschwindigkeiten und mit wachsender Turbulenz wird die Oberfläche des Strahls rau. Der Auftreffdurchmesser des Strahles wurde hierbei lediglich geschätzt (s. Gl. 4.3). Die betrachteten Experimente wurden bei einem Füllstand des Tanks von 1 m betrachtet. Bei Eintauchtiefen, die in diese Größenordnung kommen, kann nicht mehr eine unendlich tiefe Ausdehnung des Tanks angenommen werden.

4.2.2.2 Form des Blasenkegels – Modellierung der Blasenkräfte

Einen weiteren Hinweis auf die Korrektheit der Modellierung kann durch den Vergleich des Blasenkegels gewonnen werden. Es zeigte sich, dass die verwendeten Ansätze für den Impulsaustausch zwischen Gas und Fluid einen Einfluss auf die konkrete Form des Kegels haben.

In der Simulation wurde neben der Drag-Kraft nach Grace die Liftkraft, die die Form der Blase in einem Scherfled des Fluid berücksichtigt, und die turbulente Dispersionskraft, die den Austausch der turbulenten Strukturen der flüssigen Phase mit den Gasblasen beschreibt, berechnet. Für die Liftkraft findet man in einer Luft/Wasser-Strömung mit Blasen < 6 mm Durchmesser den Ansatz nach Tomiyama (1998)

$$\vec{F}_{LIFT} = -C_L \rho_L (\vec{V}_G - \vec{V}_L) \times rot \vec{V}_L$$

$$C_L = 0.288$$
(4.7)

und für die turbulente Dispersionskraft wurde der Ansatz nach Burns (2004)

$$\vec{F}_{DISP} = -\frac{3C_D V_{t,l}}{4d_b Sc} \rho_L \operatorname{grad} \alpha$$

$$C_D = 0.5$$
(4.8)

Aus anderen Validierungsrechnungen mit Luft/Wasser-Blasenströmungen wurde der $C_D=0.5$ als optimal ermittelt.



Bild 4-6a und b zeigen die berechneten Kräfte am Rand des Blasenkegels:

Bild 4-6: Berechnete Liftkraft (a) bzw. turbulente Dispersionskraft (b)

Liftkraft und Dispersionskraft beeinflussen damit sowohl Breite des Blasenkegels am oberen Ende als auch die Form und die Eintauchtiefe im unteren Bereich. In Bild 4.7 wurde diese Wirkung demonstriert, indem der Referenzvariante weitere Rechnungen ohne Berücksichtigung dieser Kräfte gegenüber gestellt wurden.



Bild 4-7: Einfluss der Berücksichtigung von Non-Drag Kräften auf die Form des Blasenkegels

Bild 4-7 zeigt, dass beim Experiment mit V_{OF} =3.35 m/s, V_0 =1.2 m/s und einem nach Gl. 4.5 berechneten Gas-Mitriss von α =0,242 die Referenzvariante am besten mit den gemessenen Kegelbildern übereinstimmen. Ein breiterer sich über mehrere Tests erstreckender Vergleich bestätigt die gefundenen Tendenzen, nicht jedoch die absoluten Werte (s. Bild 4-8).



Bild 4-8: Gemessene und berechnete Blasenkegel

4.3 Einfluss des Mitrisses von Luft auf das Wasser-Strömungsfeld

4.3.1 Einfluss des Mitrisses von Luft auf das Strömungsfeld im Tank

Bild 4-9 zeigt den Einfluss des Mitrisses von Luft auf die vertikale Komponente der Wassergeschwindigkeit in der Tiefe von 0,2 m für den Fall der Rohraustrittsgeschwindigkeit von $V_0=1,2$ m/s. Bei einem Abstand von H=0,5 m kommt erreicht das Wasser die Oberfläche mit einer Geschwindigkeit $V_{OF}=3,35$ m/s. Im einphasigen Fall a) liegt das typische Strömungsbild eines sich verbreiternden Jets vor (blaue Kurve). Im zweiphasigen Fall b) steigen die Luftblasen unmittelbar neben dem Jet wieder auf und bewegen dadurch auch Wasser nach oben. Im Fall b) wurde der Eintrittsdurchmesser d_{OF} so vergrößert, dass in beiden Fällen die gleiche Eintrittsgeschwindigkeit V_{OF} und der gleiche Wasser-Volumenstrom Q_W vorliegen. Es wurde eine mitgerissene Luftmenge von $\alpha_0=0.2$ angenommen.



Bild 4-9: Profile der vertikalen Komponente der Wassergeschwindigkeit mit und ohne Mitriss von Luft (vgl. Bild 4-2)



Bild 4-10: Einfluss des Mitrisses von Luft auf das Strömungsfeld des Wassers im Tank

Dieser Vorgang hat deutliche Auswirkungen auf das Strömungsfeld im Tank. Bild 4 10 zeigt die auf die Mittelebene projizierten Stromlinien. Im einphasigen Fall a) bilden sich zwei

Wirbel am Boden aus. Im zweiphasigen Fall b) bewegen die aufsteigenden Luftblasen das Wasser nach oben. Ebenso werden die Wirbel nach oben verlagert und drehen sich in der zum einphasigen Fall entgegengesetzten Richtung.

4.3.2 Einfluss des Mitrisses von Luft auf die Ablagerung von Fasern

In einigen Experimenten befand sich zu Beginn eine Schicht Fasern am Boden. Diese Fasern wurden durch die Wirkung des Jets umverteilt. In einigen Experimenten wurde der Jetstrahl so weit gedrosselt, dass der Eintritt in den Tank laminar erfolgte und keine Luft mitgerissen wurde. Andere Tests zeigten das typische Mitrissverhalten von Luft. Bild 4-11 zeigt im Experiment bestimmte Ablagerungsbilder (s. S. Renger, HSZG).



a) ohne Luftmitriss

b) mit Luftmitriss



Bei einem einphasigen Jet setzt sich der eingetragene Impuls bis zum Boden fort. In der Tankmitte bildet sich eine faserfreie Zone heraus und die Fasern werden zum 'Rand gedrängt (s. Bild 4-11a). Im zweiphasigen Fall führt das veränderte Strömungsfeld im Tank dazu, dass die Fasern auf dem Boden unter dem Jet-Eintragspunkt angesammelt werden (s. Bild 4-11b).

Das entsprechende Verhalten konnte ebenso in den Rechnungen beobachtet werden. In den Bildern Bild 4-12a und b sind die Isoflächen der am Boden abgelagerten Konzentration der Fasern dargestellt.



Bild 4-12: Berechneter Einfluss des Luftmitrisses auf die Verteilung abgelagerter Fasern. Dargestellt sind die Isoflächen der abgelagerten Fasern (vgl. Bild 4-11)

4.3.3 Einfluss auf den Temperaturausgleich zwischen Jet und Wasservorlage

In weiteren Tests wurde der Einfluss des Luftmitrisses auf die Temperaturvermischung für den Fall untersucht, dass der Jet eine niedrigere Temperatur als das Wasser im Tank aufweist. Die Temperatur des Wassers im Tank wurde auf 45 °C, die des Jets auf 35 °C eingestellt. In den Rechnungen wurde der Einfluss der Temperatur auf die Stoffeigenschaften, wie die Dichte oder die Viskosität vernachlässigt. Der Einfluss der Temperatur auf die Eintauchtiefe der Blasen wurde daher nicht untersucht.



Bild 4-13: Einfluss eines Jets von 35°C auf die Temperaturverteilung in einem Tank mit ursprünglich 45°C nach 15 s ($V_{OF} = 4$ m/s)



Die Bilder 4.13 und 4.14 zeigen den Einfluss des Luftmitrisses auf die Temperaturvermischung. In einphasigen Fall Bild 4-13 dringt das kältere Wasser des Jets bis zum Boden des Tanks und die Gebiete niedrigerer Temperatur breiten sich zuerst vom Boden beginnend aus. Bild 4-14 zeigt, wie die aufsteigenden Luftblasen das kältere Wasser des Jets nach oben bewegen und die Gebiete niedrigerer Temperatur zeigen sich zuerst im oberen Bereich des Tanks. Das stellen auch die vertikalen Temperaturprofile (s. Bild 4-15) im Tank dar. In den Experimenten konnte das gleiche qualitative Verhalten nachgewiesen werden (s. Bild 4-16).



Bild 4-16: Gemessene Temperaturen in der Höhe 0,2 m (T1) und 0,8 m (T10) (s. A. Kratzsch et al. 2009)

4.4 Strömungsvorgänge in der Zittauer Strömungswanne

Die Zittauer Strömungswanne hat eine Länge von 6 m, eine Breite von 1 m und einen Füllstand von maximal 3 m. Damit besteht die Möglichkeit, Strömungsvorgänge in den Dimensionen realer Sumpfgeometrien zu untersuchen.

4.4.1 Vergleich gemessener und berechneter Wasserströmung

Vor der Betrachtung von Fasertransportvorgängen wurde der Einfluss eins Jets auf das Strömungsfeld in der Wanne untersucht.



Bild 4-17: Stromlinien des durch den Jet hervorgerufen Wasserströmungsfeldes Die Messpositionen sind durch Linien markiert (s. Bild 4-18)

Das Wasser wurde an der markierten Position links oben eingebracht. Es wurde ein Test mit einer Rohr-Austrittsgeschwindigkeit von $V_0=3$ m/s bzw. einer Auftreffgeschwindigkeit von $V_{OF}=5$ m/s betrachtet. Der Eintrittsdurchmesser des Jets d_{OF} wurde mit 0,15 m angenommen. In den Rechnungen wurde ein Luftmitriss von $\alpha_0=0,2$ berücksichtigt. Das Wasser wurde an der rechten unteren Seite entfernt. Nachdem die mitgerissene Luft in diesem Fall etwa 1,5 tief in den Tank eingedrungen ist, verlässt sie den Tank wieder über die Oberfläche. Wie die auf die Mittelebene projizierten Stromlinien des Wassers in Bild 4-17 zeigen, bildet sich ein starker Wirbel entgegen der Uhrzeigerichtung heraus.

Während des Tests in Zittau wurde die Strömungsgeschwindigkeit in horizontaler Richtung an den in Bild 4-17 markierten Positionen mit einem Flügelrad-Strömungssensor vermessen. Die gemessenen und berechneten Profile sind in Bild 4-18 verglichen. Während sich in den unteren Regionen eine Rückwärtsströmung herausbildet, wurde in den oberen Bereichen eine Strömung in der berechneten Größenordnung gemessen. Die Ausbildung des Wirbels in entgegengesetzter Uhrzeigerrichtung wurde damit auch im Experiment nachgewiesen. Bild 4-17 und Bild 4-18 zeigen, dass der exakte Vergleich der Profile sehr empfindlich von der genauen Lage des Wirbelzentrums beeinflusst wird.



Bild 4-18: Gemessene und berechnete Geschwindigkeitsprofile

4.4.2 Vergleich berechneter und beobachteter Ablagerungsbilder von Fasern in der Zittauer Strömungswanne

Die Auswirkung des Strömungsfeldes auf den Fasertransport wurde durch CFD-Rechnungen untersucht und gezeigt. Für eine bestimmte Zeit (Hier zwischen 5 und 35 Sekunden) wurde zum Wasser/Luft-Eintritt eine bestimmte Fasermenge hinzugefügt. Die Wechselwirkung zwischen Luft und Fasern wurde vernachlässigt.

Der Jet bläst einerseits den Raum direkt unter dem Jet-Auftreffpunkt frei. Andererseits bewegt der Wirbel entgegen der Uhrzeigerrichtung die Fasern zurück und erzeugt so in der Mitte der Wanne ein Maximum abgelagerter Fasern und behindert den Austrag der Fasern aus dem Tank.



Bild 4-19: Beobachtete (oben, S. Alt HSZGR) und berechnete (unten Faserablagerung auf dem Wannenboden bei einem Versuch mit V_{OF} =5 m/s (Vgl. Bild 4-20a)

Dieses Strömungsverhalten wird jedoch von der Strömungssituation beeinflusst. So erfordert die Ausbildung des Wirbels in entgegen der Uhrzeigerrichtung eine bestimmte Stärke des Jets. Ist der Jet zu schwach, so bildet sich der Wirbel in Uhrzeigerrichtung aus und das eingetragene Fasermaterial wird nicht auf dem Wannenboden akkumuliert sondern auf kürzestem Wage wieder ausgetragen.



a) $V_{OF} = 5 \text{ m/s}$

b) V_{OF} = 1.5 m/s

Bild 4-20: Einfluss des Jets auf die Ausbildung des großen Wirbels im Tank in Abhängigkeit von der Jet-Eintrittsgeschwindigkeit

Bild Bild 4-20b zeigt das Beispiel eines Jets mit einer Auftreffgeschwindigkeit von nur 1,5 m/s. Hier wurde der Luftmitriss auf $\alpha_0=0,1$ gesetzt. Während im Fall a) die Eintauchtiefe bei 1,5 m lag, erreichte sie im Fall b nur 0,7 m. Im Bild 4-21 ist die berechnete integrale Fasermenge in der Wanne dargestellt.



Bild 4-21: Integrale Fasermenge im Tank in Abhängigkeit von der Jet-Eintrittsgeschwindigkeit V_{OF}

4.5 Zusammenfassung der Untersuchungen zum Jet

Es konnte gezeigt werden, dass sich der Einfluss des Luftmitrisses bei einem Jet auf das Strömungsfeld mit Hilfe von CFD-Rechnungen gut nachweisen lässt. Das betraf sowohl die Ablagerungsbilder von Fasern am Boden als auch die Temperatur-Vermischung bei Jets mit zum Tank unterschiedlicher Temperatur. Die Ausbildung des Wirbels im Tank unter Einfluss des Jets konnte experimentell bei übereinstimmenden Geschwindigkeitsbeträgen nachgewiesen werden.

Das Rechengitter bestand aus etwa 750000 Zellen. Mit dieser Auflösung lassen sich auch sumpfnahe Anordnungen realistisch nachbilden. Zumindest die qualitative Beschreibung der Strömungsbilder und die daraus abgeleitete Folgerung auf Transportphänomene der Fasern lassen sich ableiten. Im vorgestellten Beispiel war jedoch für die 300 s Problemzeit ein Rechenaufwand von insgesamt etwa 9000 CPUh erforderlich, der nur durch starke Parallelisierung (im vorliegenden Fall auf 12 Prozessoren) auf ein realistisches Maß reduziert werden konnte. Die Nachbildung realitätsnaher Szenarien mit Betrachtungszeiten von mehr als 1000 s scheitert jedoch an der zu langen Rechenzeit.

5 Modellierung des Druckaufbaus am Sieb infolge Faserbelegung

5.1 Theoretisches Modell

5.1.1 Strömung durch ein Faserbett

Der allgemeine empirische Zusammenhang zwischen Druckabfall Δp und Strömungsgeschwindigkeit (Leerrohrgeschwindigkeit) U über ein poröses Medium der Dicke L in Strömungsrichtung lautet (Dullien 1979)

$$\frac{\Delta p}{L} = -\left(\alpha\mu U + \beta\rho U^2\right). \tag{5.1}$$

Er berücksichtigt den viskosen, linear von der Geschwindigkeit abhängigen und den trägheitsbedingten, vom Quadrat der Geschwindigkeit abhängigen Anteil am Strömungswiderstand. Die empirischen Koeffizienten α und β wichten den jeweiligen Anteil, μ und ρ sind die dynamische Zähigkeit und die Dichte des strömenden Fluids. Speziell für Fasermaterialien gibt es den Ansatz (Davies 1952, Ergun 1952)

$$\frac{\Delta p}{L} = -\left\{a(A_s\rho_s)^2(1-\varepsilon)^{1.5}\left[1+a_0(1-\varepsilon)^3\right]\mu U + b\frac{A_s\rho_s(1-\varepsilon)}{\varepsilon^3}\rho U^2\right\}.$$
 (5.2)

Darin sind *a*, a_0 und *b* empirische Koeffizienten, A_{s} , ρ_{s} , ε die spezifische Oberfläche, Rohdichte und Porosität des Fasermaterials, der Index s bezeichnet den Feststoff.

Stellt man sich den Faserkuchen in viele Scheibchen der Dicke δL unterteilt vor, die in Strömungsrichtung aneinandergereiht sind, dann übt jedes dieser Scheibchen einen mechanischen Druck δp_k , der gleich dem Betrag des Druckabfalls $|\delta\Delta p|$ über dem Scheibchen ist, auf den stromabwärts gelegenen Abschnitt des Faserkuchens aus. Der mechanische Druck steigt mit dem Abstand vom stromaufwärtigen Ende des Faserkuchens und führt aufgrund der Kompressibilität desselben zur Ausbildung eines Porositätsprofils mit einem Minimum am stromabwärtigen Ende, d. h. an der Position des Abstandshalters oder des Sumpfsiebes. Dieser Zusammenhang ist in Bild 5-1 dargestellt. Der am Sieb anliegende mechanische Druck entspricht dem Gesamtdruckabfall Δp über dem Faserkuchen.

Die Porosität ε an der Stelle *x* des Faserkuchens wird durch den lokal wirkenden mechanischen Kompaktierungsdruck $p_k(x)$ bestimmt. Die Porosität wiederum legt fest, wie sich Druckverlust und Kompaktierungsdruck lokal ändern. Für kompressible Packungen ist Gl. (5.2) daher nur lokal als differentielle Änderung

$$\frac{d(\Delta p)}{dx} = -\left\{a(A_s\rho_s)^2(1-\varepsilon)^{1.5}\left[1+a_0(1-\varepsilon)^3\right]\mu U + b\frac{A_s\rho_s(1-\varepsilon)}{\varepsilon^3}\rho U^2\right\} \quad (5.3)$$

gültig und man gelangt zum Gesamtdruckabfall durch Integration über die Länge des Faserkuchens.

Für die Lösung des Problems ist eine Materialgleichung $\varepsilon(p_k)$ erforderlich (s. Abschnitt 5.1.2), die den Zusammenhang zwischen Porosität und Kompaktierungsdruck wiedergibt.

Kompaktierungsdruck und Druckabfall sind wie oben beschrieben äquivalente Größen (es gilt $dp_k/dx = -d(\Delta p)/dx$) und man integriert anstelle von Gl.(5.3) die Gleichung

$$\frac{dp_k}{dx} = a(A_s\rho_s)^2 (1-\varepsilon)^{1.5} \Big[1 + a_0(1-\varepsilon)^3 \Big] \mu U + b \frac{A_s\rho_s(1-\varepsilon)}{\varepsilon^3} \rho U^2 \,.$$
(5.4)

Man erhält damit den Kompaktierungsdruck, welcher in die Materialgleichung $\varepsilon(p_k)$ eingesetzt werden kann.



Bild 5-1: Faserkuchen an der Rückhaltevorrichtung (Sieb)

5.1.2 Kompaktierungsfunktion

Für ein gegebenes Fasermaterial muss die Kompressibilitätsfunktion experimentell ermittelt werden. Das Messprinzip und die Versuchseinrichtung sind in Bild 5-2a und b dargestellt. Eine bekannte Menge m_s Isoliermaterials wird in einen vertikalen Zylinder der Grundfläche A gegeben und einem aus der von außen aufgebrachten Kraft F_k resultierenden Kompaktierungsdruck p_k ausgesetzt. Es gilt

$$p_k = \frac{F_k}{A} \tag{5.5}$$

Die Porosität ε ergibt sich aus der gemessenen Höhe h zu

$$\varepsilon = 1 - \frac{m_s}{\rho_s Ah}.$$
(5.6)



Bild 5-2: a) Messprinzip zur Bestimmung der Kompressibilitätsfunktion; b) Messvorrichtung; c) typische Kompaktierungskurve

Eine empirische Gleichung, die den typischen $\varepsilon - p_k$ -Verlauf (Bild 5-2c) besonders gut wiedergibt, wurde mit

$$\varepsilon(p_k) = \varepsilon_{\infty} + (\varepsilon_0 - \varepsilon_{\infty})e^{-Cp_k^D}$$
(5.7)

gefunden. Darin sind ε_0 und ε_{∞} die Porositäten bei Kompaktierungsdruck null und unendlich. Die Parameter ε_0 , ε_{∞} , C und D werden mit Hilfe eines nichtlinearen Regressionsverfahrens an die Messwerte angepasst.

5.1.3 Fasermasse

Druckgleichung (5.4) und Kompressibilitätsfunktion (5.7) bilden ein Anfangswertproblem zur Berechnung der Verläufe von Kompaktierungsdruck und Porosität in Durchströmungsrichtung beliebig dicker Faserkuchen. Die Lösung erfolgt durch numerische Integration entlang der x-Koordinate, beginnend bei x=0, dem stromaufwärtigen Ende des Kuchens. Dort gelten die Anfangs- bzw. linksseitigen Randbedingungen $p_k(0) = 0$ und $\varepsilon(0) = \varepsilon_0$.

Die Integration schreitet so lange voran, bis die im Integrationsintervall enthaltene Fasermasse den einer vorgegebenen Siebbelegung entsprechenden Wert erreicht hat. Die Flächenbeladung N_s ist die auf die Siebfläche bezogene Masse m_s des Faserkuchens und wird in kg/m² angegeben.

Ein Scheibchen der Dicke δx und der angeströmten Fläche A enthält die Fasermasse

$$\delta m_s = \rho_s (1 - \varepsilon) A \delta x \,. \tag{5.8}$$

Mit $N_s = m_s / A$ folgt daraus die Differentialgleichung

$$\frac{dN_s}{dx} = \rho_s (1 - \varepsilon) \tag{5.9}$$

für die siebflächenbezogene Fasermasse im Integrationsintervall. Gl. (5.9) wird simultan mit der Druckgleichung (5.4) gelöst. Es gilt dabei die linksseitige Randbedingung $N_s(0) = 0$. Mit der vorgegebenen Flächenbeladung $N_{s,geg}$ kann nunmehr eine Abbruchbedingung für die Integration formuliert werden. Sie lautet

$$g = N_{s,geg} - N_s \tag{5.10}$$

Sie ist erreicht, wenn das Vorzeichen von g von plus auf minus wechselt.

Der bis dahin zurückgelegte Integrationsweg entspricht der Länge L des kompaktierten Faserkuchens und der Kompaktierungsdruck an der Abbruchstelle dem Betrag des Gesamtdruckabfalls:

$$\Delta p = -p_k(L). \tag{5.11}$$

5.2 Implementierung des Modells in ANSYS-CFX

Die vorgestellten Gleichungen repräsentieren eine eindimensionale Beschreibung belegter Siebe, die von einer gleichmäßigen Belegung des Siebes in den quer zur Strömungsrichtung orientierten Raumkoordinaten ausgeht. Die Implementierung des Modells in einen dreidimensionalen Strömungscode wie ANSYS-CFX sollte jedoch ungleichmäßig über die Siebfläche verteilte Fasermassen berücksichtigen. Außerdem sind die interessierenden Vorgänge instationär. Es ist also notwendig, die Strömung durch Siebe mit über der Zeit anwachsenden Faserkuchen zu simulieren.

Dem ersten Anliegen wird, wie in Bild 5-1 dargestellt, durch Einbringen einer sog. Subdomäne unveränderlicher Dicke d in das Rechengebiet entsprochen. Sie repräsentiert die mit Fasern belegte Rückhaltevorrichtung und trennt das stromaufwärtige ("upstream") vom stromabwärtigen ("downstream") Rechengebiet. Der Subdomäne "strainer" wird ein in den "downstream"-Bereich zeigender Normalenvektor **n** mitgegeben, sodass auch beliebig im Raum orientierte Rückhaltevorrichtungen möglich sind.



Bild 5-3: Rückhaltevorrichtung als CFX-Subdomäne "strainer"

Der Strömungswiderstand der ungleichmäßig belegten Siebfläche wird durch über die Fläche verteilte. parallelgeschaltete Einzelwiderstände realisiert. deren individuelle Strömungswiderstände durch die lokalen Werte von Massenbelegung und Leerrohrgeschwindigkeit bestimmt werden.

Die bei instationären Problemen gesuchte zeitabhängige Massenbelegung der Rückhaltevorrichtung erhält man durch numerisches Integrieren des Fasermassenstroms in jeder Rechenzelle der "strainer"-Subdomäne über der Zeit nach der Gleichung

$$N_{s}(t) = N_{s}(t - \Delta t) + \rho_{s}\alpha_{s}(\mathbf{u}_{s} \cdot \mathbf{n})\Delta t.$$
(5.12)

Darin sind $N_s(t - \Delta t)$ die Siebbelegung zum Zeitpunkt t- Δt , α_s der Volumenanteil der suspendierten Fasern in der Strömung und **u**_s der Geschwindigkeitsvektor der Fasern.

Damit der Fasermassenstrom, welcher die Rückhaltevorrichtung erreicht, vollständig erfasst werden kann, muss dieser die "strainer"-Subdomäne im Modell frei passieren können. Erst danach kann er durch einen geeignet formulierten Senkenterm in der Kontinuitätsgleichung der Faserphase aus dem nachgelagerten Bilanzgebiet "downstream" entfernt werden. In ANSYS-CFX ist die Kontinuitätsgleichung der Partikelphase nach der Gleichung

$$\partial_t(\alpha_s \rho_s) + \nabla \cdot (\alpha_s \rho_s \mathbf{u}_s) = S_s^{mass}$$
(5.13)

implementiert. S_s^{mass} ist eine optional durch den Anwender zu spezifizierende Massenquelle. Anfänglich ist die "downstream"-Region frei von suspendierten Fasern. Um diesen Zustand aufrecht zu erhalten, muss der instationäre Term der Kontinuitätsgleichung null sein:

$$\partial_t(\alpha_s \rho_s) = 0. \tag{5.14}$$

Folglich kann der Massenquellterm als

$$S_s^{mass} = \nabla \cdot (\alpha_s \rho_s \mathbf{u}_s). \tag{5.15}$$

geschrieben werden. Er wurde mit Hilfe einer Anwender-Routine in den CFX-Löser implementiert. Da der Löser den Divergenzausdruck auf der rechten Seite nicht direkt berechnen kann, musste er zuvor in die Form

$$S_s^{mass} = \rho_s(\alpha_s \nabla \cdot \mathbf{u}_s + \mathbf{u}_s \cdot \nabla \alpha_s) + \alpha_s \mathbf{u}_s \cdot \nabla \rho_s.$$
(5.16)

expandiert werden. Darin können nun die Verteilungen der transportierten Größen α_s , \mathbf{u}_s und ρ_s eingesetzt werden. Es ist zu beachten, dass die Rohdichte der mineralischen Fasern bei den vorherrschenden Drücken und Temperaturen als konstant angesehen und der Term $\alpha_s \mathbf{u}_s \cdot \nabla \rho_s$ auf der rechten Seite von Gl. (5.16) vernachlässigt werden kann.

Auf Grundlage der aktuellen Siebbelegungsverteilung N_s nach Gl. (5.12) und der lokalen Leerrohrgeschwindigkeit U, die aus der Flüssigphasengeschwindigkeit \mathbf{u}_l nach der Gleichung

$$U = (1 - \alpha_s)\mathbf{u}_l \cdot \mathbf{n} \tag{5.17}$$

zu berechnen ist, kann nun die Verteilung des auf die Siebfläche wirkenden Kompaktierungsdrucks p_k ermittelt werden. Dazu wird für jede Rechenzelle der "strainer"-Subdomäne das formulierte eindimensionale Anfangswertproblem gelöst. Die numerische Integration der Differentialgleichungen (5.4) und (5.9) wird dabei vom Differentialgleichungslöser "lsodar" aus der quellenoffenen Bibliothek "Odepack"

(Hindmarsh 2008) ausgeführt. Die gesuchte lokale Druckdifferenz Δp ergibt sich dann aus dem Kompaktierungsdruck am Sieb nach Gl. (5.11).

Zuletzt muss noch der Widerstand bestimmt werden, welcher der flüssigen Phase beim Durchströmen der "strainer"-Subdomäne entgegenwirkt. Dieser wird als Quellterm S^{mom} in den Impulstransportgleichungen unter Verwendung des "Isotropic Loss Model" von CFX modelliert. Dieses Modell folgt der Gleichung

$$\mathbf{S}^{mom} = -C_R \mathbf{u}_l \,. \tag{5.18}$$

Darin ist C_R ein vom Anwender zu spezifizierender Widerstandsbeiwert. Aus der zuvor berechneten Druckdifferenz Δp , der Dicke *d* der "strainer"-Subdomäne und der Flüssigphasengeschwindigkeit **u**_l ergibt sich für den Widerstandsbeiwert

$$C_{R} = \frac{1}{d} \frac{\Delta p}{\mathbf{u}_{l} \cdot \mathbf{n}}.$$
(5.19)

Seit Erscheinen der Version 11 von CFX, sind Impulsquellen in den Zentren der Rechenzellen einer Subdomäne lokalisiert. Andererseits wird der Widerstandsbeiwert (5.19) aus Transportgrößen berechnet, die nur auf den Eckpunkten der Rechenzellen verfügbar sind, und auch die CFX-Zusatzvariable, in der der Widerstandbeiwert abgelegt wird, ist nur dort definiert. Deshalb müssen die Zentrumswerte von $C_{\rm R}$ von den benachbarten Eckpunktswerten interpoliert werden. Zu diesem Zweck wird die inverse Distanzwichtung angewendet, die die Eckpunktswerte C_{R_i} mit dem Reziprokwert ihres Abstands l_i zum Zentrumspunkt wichtet:

$$C_{R,zentrum} = \frac{\sum_{i=1}^{NB} C_{R,i} / l_i}{\sum_{i=1}^{NB} 1 / l_i}$$
(5.20)

Die Anzahl *NB* der Nachbarn hängt von der Art des Rechengitters ab und ist 4 für Tetraederzellen und 8 für Hexaederzellen.

Die Impulsquelle (5.18) kann jetzt für die "strainer"-Subdomäne eingesetzt werden. Während einer CFX-Rechnung werden die Terme der Impulstransportgleichungen, darunter auch der in Gl. (5.18) aufgeführte Quellterm, im Rechengebiet integriert. Die in Gl. (5.19) angegebene Formulierung des Widerstandbeiwertes der "strainer"-Subdomäne gewährleistet, dass sich während der Simulation die vom Siebmodell berechnete Druckdifferenz auch tatsächlich zwischen den beiden angrenzenden Gebieten "upstream" und "downstream" einstellt.

5.3 Validierung des Modells

5.3.1 Anpassung des Modells an Experimente, Erstellung eines Koeffizientenkataloges

Zunächst wurden aus den Kompressionsversuchen die Parameter der Materialgleichung (5.7) bestimmt. Die Messergebnisse und die Verläufe der berechneten Kompaktierungskurven sind in Bild 5-4 für zwei Isoliermaterialien und jeweils zwei Fragmentierungsarten (HD=hochdruckwasserstrahl- und DF=dampffragmentiert) dargestellt. Die Kurven geben die

gemessenen Verläufe quantitativ gut wieder. Die dazugehörigen Parameter sind in Tabelle 5.1 eingetragen.



Bild 5-4: Kompaktierungskurven verschiedener Materialproben

Material	ρ	\mathcal{E}_0	${\cal E}_{\infty}$	С	D
	kg/m ³			Pa ^{-D}	
MD2-HD (2004)	2740	0,9749	0,7	0,0001803	0,6887
MD2-DF (1999)	2740	0,9744	0,7	0,0008395	0,6059
MDK-HD	2690	0,9859	0,7	0,0028474	0,4721
MDK-DF	2690	0,9489	0,7	0,0009706	0,5912

Tabelle 5.1: Parameter der Materialgleichung (5.7)

Die Parametrierung und Validierung des Druckverlustmodelles, bestehend aus den Gleichungen (5.4), (5.7) und (5.9) erfolgte anhand von Druckverlustmessungen, die an der Versuchsanlage "Ringleitung II" durchgeführt wurden. Eine schematische Ansicht der Versuchsanlage ist in Bild 5-5 gegeben. Der Vergleich der gemessenen und der mit dem 1D-Siebmodel berechneten Druckverluste ist im Folgenden beschrieben.



Bild 5-5: Schematische Ansicht der Versuchsanlage "Ringleitung II"

Gleichung (5.4) zur Berechnung des Druckabfalls in einer Faserpackung ist theoretisch begründet. Sie betrachtet den porösen Körper der Faserpackung als ein System von Röhren und gibt dessen Strömungswiderstand als Summe trägheitsbedingter und viskoser Anteile wieder. Dennoch enthält die Gleichung empirische Parameter, die diese Anteile abhängig von den Eigenschaften des Materials, wie Partikelgrößenverteilung, -form und oberflächeneigenschaften, wichtet. Darüber hinaus sind die Größen A_s und ρ_s , die in Gl. (5.4) Verwendung finden, schwer zu bestimmen. Deshalb werden die materialabhängigen Parameter zu

$$\widetilde{a} = a(A_s \rho_s)^2 \tag{5.21}$$

und

$$\widetilde{b} = bA_s \rho_s \tag{5.22}$$

zusammengefasst und mit Hilfe von Experimenten angepasst.

Der Zusammenhang zwischen Leerrohrgeschwindigkeit und Druckverlust wurde experimentell für verschiedene Materialproben und Versuchsbedingungen bestimmt. Dafür wurden Materialien unterschiedlicher Herkunft im Hochdruckdampfstrahl (DF) und manuell im Wasserstrahl (HD) mechanisch konditioniert. Zusätzlich wurden Siebbelegung $N_{s,}$ und Wassertemperatur variiert. Die Parameter \tilde{a} und \tilde{b} einer Materialprobe wurden für das Experiment mit mittlerer Temperatur (45°C) und mittlerer Siebbelegung berechnet. Zu diesem Zweck wurde Gl. (5.4) numerisch gelöst und die Parameter \tilde{a} und \tilde{b} so lange variiert, bis die berechneten $\Delta p - U$ -Kurven die experimentellen Daten mit ausreichender Genauigkeit abbildeten. Der Parameter a_0 wurde auf den Wert 120 für alle Materialproben festgelegt, da sein Einfluss auf die Gestalt der berechneten Kurven keinen nennenswerten Einfluss hatte. Tabelle 5.2 fasst die auf diese Weise gewonnenen Werte von \tilde{a} and \tilde{b} sowie die dazugehörigen Versuchsbedingungen zusammen.

Material / Versuchsbedingungen	ã	\widetilde{b}
	m ⁻²	m^{-1}
MDK-HD, 8 kg/m ² , 45 °C	9.6282 10 ¹⁰	47550
MDK-DF, 12 kg/m ² , 45 °C	1.0018 10 ¹¹	69483
MD2-HD (2004), 4 kg/m ² , 45 °C	7.8364 10 ¹¹	114490
MD2-DF (1999), 6 kg/m ² , 45 °C	5.1086 10 ¹¹	176404

Tabelle 5.2: Koeffizientenkatalog für verschiedene Materialproben

Nachfolgend wurden die Parameter auf ihre Verwendbarkeit bei Druckverlustrechnungen mit anderen Siebbelegungen und Wassertemperaturen getestet. Die ermittelten $\Delta p - U$ -Kurven sind in den folgenden Abbildungen aufgeführt. Für das Material MDK-HD wurden die Parameter \tilde{a} und \tilde{b} and den Versuch mit $N_s=8 \text{ kg/m}^2$ und T=45 °C angepasst, geben die bei anderen Temperaturen und Siebbelegungen experimentell gefundenen $\Delta p - U$ -Verläufe jedoch recht gut wieder. Allerdings wird der Druckverlust bei kleinen Siebbelegungen unterschätzt (Bild 5-7). Zudem ergeben sich beim Material MDK-DF Abweichungen bei niedrigeren Temperaturen (Bild 5-8). Im Bild 5-9 sind die $\Delta p - U$ -Messwertpaare für das dampffragmentierte Material MDK und berechnete $\Delta p - U$ -Kurven aufgetragen. Bei der Berechnung der gestrichelten Kurve wurden die Parameter ã und \widetilde{h} des wasserstrahlfragmentierten (HD) Materials MDK verwendet. Die Abweichung der gestrichelten Kurve von den Messwerten macht deutlich, dass die Art und Weise der Materialkonditionierung einen erheblichen Einfluss auf die Parameterwerte der Druckgleichung hat und diese – auch für dasselbe Ausgangsmaterial – nicht übertragbar sind. Für die durchgezogene Kurve wurden dagegen die Werte von \tilde{a} und \tilde{b} neu berechnet. Analoge Aussagen wie die vorstehenden können auch für das Material MD2 abgeleitet werden (Bild 5-10-Bild 5-12).



Bild 5-6: MDK-HD, N_s =8 kg/m², verschiedene Temperaturen



Bild 5-7: MDK-HD, T=45 °C, verschiedene Siebbelegungen



Bild 5-8: MDK-DF, Ns=12 kg/m2, verschiedene Temperaturen



Bild 5-9: MDK-DF, Ns=12 kg/m2, gestrichelte Kurve unter Verwendung der Parameter \tilde{a} and \tilde{b} von MDK-HD (wasserstrahlfragmentiert) berechnet



Bild 5-10: MD2-HD (2004), Ns=4 kg/m2, verschiedene Temperaturen



Bild 5-11: MD2-HD (2004), T=45 °C, verschiedene Siebbelegungen



Bild 5-12: MD2-DF (1999), Ns=6 kg/m2, verschiedene Temperaturen

5.3.2 CFD-Demonstrationsrechnungen

Zum Testen der CFD-Implementierung des Siebmodells ist es sinnvoll, ein dreidimensionales Strömungsproblem in einer geeigneten Geometrie aufzusetzen, bei dem das Sieb ungleichmäßig von der suspendierten Fasermasse beaufschlagt wird und sich somit eine ungleichförmige Verteilung der Durchlässigkeit über die Siebfläche ergibt. Eine mögliche Geometrie ist in Bild 5-13 dargestellt. Es handelt sich um einen stufenförmigen Kanal mit einem horizontalen Sieb, das die beiden stromauf- und stromabwärts gelegenen Kanalsegmente quadratischen Querschnitts voneinander trennt. Letztere sind in würfelförmige Rechenzellen mit 1 cm Kantenlänge diskretisiert. Die Sieb-Subdomäne ist in drei Schichten Rechenzellen von 1/3 cm Dicke und 1x1 cm² Grundfläche eingeteilt.



Bild 5-13: Strömungsgeometrie mit Rechengitter

Die Strömung wird auf der Grundlage des homogenen Euler-Euler-Ansatzes simuliert, bei dem die beteiligten Phasen ein gemeinsames Geschwindigkeitsfeld teilen. Für die Turbulenzmodellierung wurde das SST-Modell gewählt, da es die besten Konvergenzeigenschaften aufwies. Auftriebskräfte wurden bei der Simulation vernachlässigt. Mit Ausnahme der Ein- und Auslässe wurde den Berandungen des Rechengebiets die Haftbedingung zugewiesen. Am Einlass (quadratische Öffnung am linke Ende des oberen Kanalsegments) wurde als Randbedingung ein pfropfenförmiges Geschwindigkeitsprofil mit der Geschwindigkeit von u=4 cm/s und am Auslass (Öffnung am rechten Ende des unteren Kanalsegments) die Druckrandbedingung `Averaged Static Pressure' gesetzt. Wasser bei Zimmertemperatur stellte die kontinuierliche, Mineralwolle die diskontinuierliche Phase.

Zunächst wurde eine stationäre Lösung der Geschwindigkeits- und Druckfelder für das Durchströmen des Gebiets mit klarem Wasser berechnet. Diese Lösung diente nachfolgend als Anfangsbedingung für die transiente Zweiphasenrechung. Die transiente Simulation verwendete das implizite eulersche Zeitintegrationsschema 2. Ordnung und hochauflösende Diskretisierungsansätze für die räumlichen Ableitungen in den Transportgleichungen.

Eine Zweiphasensimulation beginnt mit dem Eintritt der Suspension am Einströmrand des Rechengebiets. Während der gesamten Simulation wurde ein lineares Konzentrationsprofil der Partikelphase am Einströmrand vorgegeben, um eine ungleichmäßige Beaufschlagung der Siebfläche zu erreichen. Im Bereich des Einlasses herrschte am Boden des oberen Kanalsegments die Partikelkonzentration null und an dessen Oberseite die Konzentration 0,015.

Die Strömungsfelder zu zwei verschiedenen Zeitpunkten der Simulation sind in Bild 5-14 dargestellt. Die Lösung bei t=0 s entspricht der stationären Lösung, welche für die Strömung von klarem Wasser durch das Rechengebiet gefunden wurde. Ein großes Rückströmgebiet hat sich dabei hinter der zurückspringenden Stufe im unteren Kanalsegment und zwei kleinere in der rechten oberen Ecke des stromauf gelegenen Abschnitts sowie unterhalb der oberen Berandung des stromabwärts gelegenen Abschnitts der Strömungsgeometrie. Der markanteste Unterschied zwischen den Strömungsfeldern an den beiden dargestellten Zeitpunkten ist jedoch die Strömungsrichtung innerhalb des Siebbereiches. Die partikelbeladene Siebplatte wirkt dabei wie ein Strömungsgleichrichter, der die Strömung in die Vertikale zwingt und dabei Ungleichmäßigkeiten der Strömungsgeschwindigkeit ausgleicht, wie z. B. die hohe Geschwindigkeit am rechten Rand der Stufe bei x=0.7 m. Dies wird deutlich in Bild 5-15, das die Geschwindigkeitsprofile entlang der Siebplatte zu verschiedenen Zeiten zeigt. Das Geschwindigkeitsmaximum am rechten Ende des Siebes wird im Verlauf der Simulation kleiner. Dieser Gleichrichtereffekt wird durch die hohe Druckdifferenz zwischen den beiden Kanalsegmenten verursacht, der die Ausbildung eines Druckgradienten in Normalenrichtung des Siebes zur Folge hat. Profile der Siebbelegung N_s sind in Bild 5-16 dargestellt. Anfänglich ist die Menge abgelagerten Fasermaterials ungleichmäßig über die Siebplatte verteilt. Während sich Minimal- und Maximalwerte von N_s zum Zeitpunkt t=15 s noch um zwei Größenordnungen unterscheiden, gleichen sich beide Werte mit der Zeit immer weiter an.



Bild 5-14: Strömungsfeld (Stromlinien) in der Kanalmittelebene; (a) t=0 s, (b) t=40 s



Bild 5-15: Verteilungen entlang des Siebes in der Kanalmittelebene



Bild 5-16: Verteilung der Siebbelegung in der Kanalmittelebene

Bild 5-17 zeigt die zeitliche Entwicklung von Siebbelegung, Kompaktierungsdruck und Druckabfall. Alle drei Größen wurden über die Siebfläche gemittelt. Die Pratikelphase erreicht die Siebplatte nach ungefähr 13 s Simulationszeit. Gleichzeitig beginnt sich die Faserpackung zu bilden, was zum Ansteigen der Druckdifferenz über dem Sieb führt. Erwartungsgemäß kann man beobachten, dass der aus der Impulsquelle (5.18) resultierende Druckabfall exakt dem auf das Sieb wirkenden Kompaktierungsdruck folgt.



Bild 5-17: Siebbelegung, Kompaktierungsdruck und Druckabfall über der Zeit

5.4 Zusammenfassung Siebmodellierung

Der lineare Zusammenhang zwischen Leerrohrgeschwindigkeit und Druckabfall, wie er durch das Darcy-Gesetz vorgeschlagen wird, hat sich bei einer Reihe verschiedener Haufwerksarten, wie z. B. Packungen aus mineralischen Fasern, in der Realität nicht bestätigt, weshalb in der Vergangenheit halbempirische Modelle, wie das in Gl. (5.2) aufgezeigte, entwickelt wurden, die auch den trägheitsbedingten, vom Quadrat der Strömungsgeschwindigkeit abhängigen Anteil des Strömungswiderstandes berücksichtigen.

In diesem Kapitel wurde die Kombination einer Druckverlustgleichung in differenzieller Form mit einer empirischen Materialgleichung zur Beschreibung der druckabhängigen Porosität präsentiert, die die Berechnung des Druckabfalls über kompressible Packungen mineralischer Fasern gestattet. Das System der Modellgleichungen repräsentiert ein Anfangswertproblem, dass numerisch für vorgegebene Siebbelegung und Leerrohrgeschwindigkeit gelöst werden muss. Die Materialdichte, die spezifische Oberfläche sowie die statischen Kompaktierungseigenschaften der Faserpackung müssen hierfür bekannt sein und können in Laborexperimenten bestimmt werden. Materialabhängige, empirische Koeffizienten der Druckverlustgleichung sind an Laborexperimenten parametriert worden. Der Vergleich von berechneten und gemessenen Druckverlusten hat gezeigt, dass diese Koeffizienten für ein und dasselbe Material und dieselbe Fragmentierungsart auf andere Siebbelegungen und Flüssigphasentemperaturen übertragen werden können und dass der gemessene Zusammenhang zwischen Δp und U durch die berechneten Kurven quantitativ gut wiedergeben wird.

Das Modell wurde erfolgreich als eine Erweiterung für das Strömungssimulationsprogramm ANSYS-CFX implementiert. Es konnte nachgewiesen werden, dass das Modell in seiner gegenwärtigen Implementierung in der Lage ist, den transienten Aufbau des Druckabfalls über einer ungleichmäßig mit Fasermasse beaufschlagten Siebfläche in einer beliebigen, dreidimensionalen Geometrie zu berechnen. Es wurde gezeigt, dass die wachsende Druckdifferenz über der belegten Siebplatte einen Gleichrichtungseffekt auf die Geschwindigkeits- und Druckfelder hat.

6 Zusammenfassung – aktueller Stand der Modellierung des Fasertransportes

Im Kapitel 3 wurde die Simulation einer Faserströmung nach dem Euler/Euler-Ansatz modelliert. Anhand der Experimente in Zittau lässt sich mit diesem Ansatz die Sedimentation einer Faserströmung im Wasser quantitativ recht genau bestimmen. Die Genauigkeit lässt sich in Abhängigkeit von den Erfordernissen der Anwendung bei gleichzeitiger Erhöhung des numerischen Aufwandes noch weiter verbessern, wenn die Mineralwollfasern durch mehrere verschiedene disperse Phasen beschrieben werden.

Das Schweben der Fasern in einer turbulenten Wasserströmung wurde durch den Ansatz der turbulenten Dispersionskraft beschrieben und konnte im Experiment bei turbulenten Strömungen bestätigt werden. Probleme ergaben sich im Übergangsbereich zu langsameren Umlaufgeschwindigkeiten. Der im Experiment beobachtete Einfluss der Scherspannung der Wasserströmung auf den Faserkonzentrationsgehalt, d.h. die Erhöhung der Faserkonzentration in Gebieten höherer Geschwindigkeiten und damit ein negativer Gradient der Faserkonzentration über der Höhe ließ sich mit den angewendeten Modellansätzen nicht nachvollziehen.

Eine Vielzahl von in der Literatur publizierten Modellansätzen zur Beschreibung der Agglomeration von Fasern mit Hilfe der Viskosität wurden in CFX implementiert und hinsichtlich ihrer numerischen Stabilität getestet. In Experimenten im Zittauer Ringkanal wurde eine Mess-Serie bereit gestellt, in der für eine bestimmte Faserbeladung des Kanals die Sedimenthöhe für verschiedene Umlaufgeschwindigkeiten ermittelt wurde. Anhand dieser Ergebnisse lassen sich die Viskositätsmodelle parametrisieren, was in einem anschließenden Projekt erfolgen soll.

Das Siebmodell wurde in CFX implementiert. Für jedes in Zittau vermessene Material lässt sich damit für eine bestimmte Siebbeladung der entstehende Differenzdruck quantitativ genau bestimmen. Das Modell ist von seinem Ansatz her 1-dimensional, es lässt sich daher auch in 1-D Systemcodes verwenden. Durch die Erweiterung auf den Einsatz in CFD-Codes lassen sich auch ungleichmäßig oder nur teilweise belegte Siebe und deren Einfluss auf das Strömungsfeld simulieren. Es sei angemerkt, dass das Siebmodell keinerlei geometrischen Informationen der Siebgeometrie (Lochdurchmesser, -Abstand) benötigt sondern allein von den Kompaktierungseigenschaften einer Faserschicht ausgeht. Es kann damit den Effekt beliebiger Strömungshindernisse, wie z.B. auch Brennelement-Abstandhalter oder Ähnliches beschreiben.

Anhand von Experimenten in Zittau wurde bestätigt, dass die publizierten Korrelationen für den Mitriss von Luft durch einen Jet im betrachteten Parameterbereich anwendbar sind. Die im Zittauer Tank experimentell gefundenen Konsequenzen auf die Faserablagerungsbilder sowie die Effekte der Temperaturvermischung ließen sich in der Rechnung qualitativ bestätigen. Der Einfluss des Mitrisses von Luft auf das Strömungsfeld in der Zittauer Strömungswanne konnte durch entsprechende Messungen des Geschwindigkeitsfeldes einer reinen Wasserströmung quantitativ nachgebildet werden. Die entsprechenden Ablagerungsbilder der Mineralwollfasern ließen sich zumindest qualitativ bestimmen.

Der dafür erforderliche numerische Aufwand ist jedoch sehr hoch, so dass sich realistische Szenarien einer Rezirkulationsphase, die sich über mehrere 1000 Sekunden erstrecken, nicht nachbilden lassen. Dennoch ist die dabei erreichte räumliche Auflösung so groß, dass reale Elemente von Sumpfgeometrien zumindest qualitativ untersucht werden können.

7 Symbolverzeichnis

7.1 Lateinische Zeichen

A	Oberfläche
A_s	Massenspezifische Oberfläche der Partikelphase
a, a ₀ , b	Empirische Koeffizienten der Davis-Ergun-Gleichung
\widetilde{a} , \widetilde{b}	Koeffizientengruppen
С	Emprischer Koeffizient der Materialgleichung
C_D	Widerstandsbeiwert
$C_{D,SN}$	Widerstandsbeiwert nach Schiller-Naumann
$C_{D,SNW}$	Wandreibungsbeiwert nach der modifizierten Schiller-Naumann-Gleichung
$C_{D, }$	Wandreibungsbeiwert in wandparalleler Richtung
$C_{D,\perp}$	Wandreibungsbeiwert in wandnormaler Richtung
C^{D}_{cp}	Impulsaustauschkoeffizient
C_L	Dynamischer Auftriebsbeiwert
C_R	Vom Anwender spezifizierter Widerstandsbeiwert der Sieb-Subdomäne
C_{TD}	Turbulenter Dispersionskoeffizient
D	Emprischer Koeffizient der Materialgleichung
d	Dicke der Sieb-Subdomäne in Strömungsrichtung
d_0	Strahldurchmesser am Rohraustritt
d_{0F}	Strahldurchmesser beim Auftreffen auf die freie Oberfläche der Wasservorlage
d_b, d_p, d_s	Blasen-, Partikel und Faserdurchmesser
\mathbf{F}_{cp}^{D}	Strömungswiderstandskraft auf die disperse Phase
$\mathbf{F}_{cp}^{L},\mathbf{F}_{LG}^{L}$	Dynamische Auftriebskraft auf die disperse Phase
$\mathbf{F}_{cp}^{MO}, \ \mathbf{F}_{p}^{MO}$	Summe der äußeren angreifenden Kräfte in der Impulsgleichung
\mathbf{F}_{cp}^{TD} , \mathbf{F}_{LG}^{TD}	Turbulente Dispersionskraft auf die disperse Phase

\mathbf{F}_{cp}^{VM}	Virtuelle Massenkraft auf die disperse Phase
\mathbf{F}_{cp}^{WL}	Wandabstoßungskraft auf die disperse Phase
F_k	Kompaktierungskraft
\mathbf{F}_{s}	Feststoffdruckkraft auf die disperse Phase
f_1, f_2, f_3	Wichtungsfunktionen im SST-Modell
f_{max}, f_{min}	Funtionen zur Ermittlung des größeren (kleineren) Werte eines Verhältnisses
Fr	Froude-Zahl
g	Abbruchfunktion für Integration der Druckgleichung
g	Erdbeschleunigung
Н	Höhe der Rohröffnung über der Wasseroberfläche
h	Höhe der kompaktierten Materialprobe
Κ	Fluidkonsistenz
K _{0Ca}	Casson-Fluidkonsistenz, (Quadratwurzel der plastischen Viskosität nach Casson)
K_{Ca}	Casson-Fluidkonsistenz an der Fließgrenze
K _{hyd}	Koeffizient in der relativen Viskositätsgleichung
<i>k</i> _c	Turbulente kinetische Energie
L	Dicke der porösen Packung in Strömungsrichtung
т	Index des Strömungsverhaltens
N_s	Siebbeladung
$N_{s,geg}$	Vorgegebene Siebbeladung
n_p	Anzahldichte der Partikelphase
n	Siebnormalenvektor in Strömungsrichtung
NB	Anzahl der benachbarten Rechenzelleneckpunkte
p_k	Kompaktierungsdruck
p'_p	Phasenmodifizierter Druck
Q_{G}, Q_L	Gas- und Flüssigphasenvolumenstrom

Re_A , Re_B , Re_C	Kanal-Reynoldzahl bei drei Geschwindigkeitsbedingungen
Re_p	Partikel-Reynoldszahl
r	Volumenintegral
S_k	Turbulenzproduktionsterm
\mathbf{S}^{B}_{cp}	Statische Auftriebskraft auf die disperse und kontinuierliche Phase
\mathbf{S}_{s}^{mom}	Vom Anwender spezifizierte Impulsquelle
S_s^{mass}	Vom Anwender spezifizierte Massenquelle
Sc	Schmidt-Zahl
t	Zeit
U	Leerrohrgeschwindigkeit
$\mathbf{u}_c, \mathbf{u}_G, \mathbf{u}_L, \mathbf{u}_p, \mathbf{u}_s$	Geschwindigkeitsvektoren von kontinuierlicher, Gas-, disperser Flüssig- und Feststoffphase
\mathbf{u}_{tp}	Finale Sinkgeschwindigkeit der dispersen Phase
u_c'	Geschwindigkeitsschwankung
V_0	Strahlgeschwindigkeit am Austritt
V_{0F}	Strahlauftreffgeschwindigkeit an der Oberfläche der Wasservorlage
<i>x, y, z</i>	Richtungsvektorkomponenten
ŷ	Wandabstand
Z_{Bin}	Eindringtiefe nach der Bin-Korrelation

7.2 Griechische Symbole

$\alpha_G, \alpha_L, \alpha_p$	Volumenanteil von Gas-, Flüssig- oder disperser Feststoffphase
$\alpha_{p,max}$	Maximalwert des Volumenanteils der Feststoffphase
β_c, β_p	Partikel- oder turbulente Flüssigphasenzeitskala
Γ_{cp}^{MS}	Zwischenphasenmassenstrom in der Massenerhaltungsgleichung
$\Gamma^{MO}_{cp},\Gamma^{MO}_{pc}$	Zwischenphasenimpulsstrom

Ŷγ	Scherrate
Δp	Druckdifferenz
З	Porosität der Faserpackung
€₀, €∞	Porositäten der entspannten Faserpackung und bei unendlichem Kompaktierungsdruck
ζ	Faservolumenanteil im virtuellen Partikel
μ, μ _c	Dynamische Viskosität allgemein und der kontinuierlichen Phase
μ_m, μ_r	Mischungs- und relative Viskosität
μ_{eff} , μ_{tc} , μ_{tp}	Effektive und turbulente Viskosität der kontinuierlichen und dispersen Phase
[µ]	Intrinsische Viskosität
<i>V</i> , <i>V</i> _c , <i>V</i> _{tc}	Kinematische Viskosität allgemein und der kontinuierlichen sowie der turbulenten kontinuierlichen Phase
$\rho, \rho_c, \rho_G, \rho_{L,}, \rho_s$	Dichte allgemein und der kontinuierlichen, Gas-, Flüssig-, und dispersen Feststoffphase
$ ho_{pH}$, $ ho_{pL}$	Dichte der schweren und der leichten Dispersphase
$\sigma_k, \sigma_{k1}, \sigma_{k2}$	Turbulente Prandtl-Zahl für die turbulente kinetische Energie, zusammengesetzt aus gewichteten Anteilen des Freistrahlwertes (1) und des wandnahen Wertes (2)
$\sigma_{\omega},\sigma_{\omega l},\sigma_{\omega 2}$	Turbulente Prandtl-Zahl für die turbulente Wirbelfrequenz, zusammengesetzt aus gewichteten Anteilen des Freistrahlwertes (1) und des wandnahen Wertes (2)
τ, τ ₀ , τ _{ij}	Scherspannung, Fließgrenze und Scherspannungstensor
φ, φ ₁ , φ ₂	Konstante im SST-Modell, zusammengesetzt aus gewichteten Anteilen des Freistrahlwertes (1) und des wandnahen Wertes (2)
χ_p	Absolute Anzahl der Phasen
ψ, ψ_1, ψ_2	Konstante im SST-Modell, zusammengesetzt aus gewichteten Anteilen des Freistrahlwertes (1) und des wandnahen Wertes (2)
ψ'	Konstante im SST-Modell = 0.09
ω_c	Turbulente Wirbelfrequenz

8 Verzeichnis der Abbildungen

Bild 3-1: Photographie der sinkenden Fasern in stehendem Wasser
Bild 3-2: Angenommene Form des Agglomerates
Bild 3-3: Gemessene Verteilung der Sinkgeschwindigkeiten für das Material MD2 (1999) 14
Bild 3-4: Gemessene Größenverteilung der Partikel
Bild 3-5: Abhängigkeit der Sinkgeschwindigkeit von der Agglomerat-Dichte und Durchmesser 15
Bild 3-6: Abhängigkeit der Viskosität vom Faser-Volumenanteil nach den Modellen (3.42), (3.45), (3.47) und (3.49)
Bild 3-7: Vergleich der gemessenen Sinkgeschwindigkeiten des Materials MD2 (letzten beiden Spalten) mit veröffentlichten Werten anderer Isolationsmaterialien (NUREG/CR-6808)
Bild 3-8: Integraler Faserdurchsatz durch eine virtuelle Ebene für verschiedene Materialien (Höhe=1 m), Experiment A. Seeliger, A. Kratzsch, HSZG
Bild 3-9: Vergleich gemessener und berechneter Faserduchsätze (links) bzw. kumulativer Faserdurchsätze (rechts) für das Material MD-2
Bild 3-10: Vergleich gemessener und berechneter Faserduchsätze (links) bzw. kumulativer Faserdurchsätze (rechts) für das Material RTD2
Bild 3-11: Zeitaufnahme des Sedimentationsvorgangs einer Simulation mit einer dispersen Phase nach 40 s Simulationszeit
Bild 3-12: Schema des Ringkanals
Bild 3-13: Berechnetes Strömungsfeld im Bereich der Bleche (Strömungsrichtung von links nach rechts) für eine Blechhöhe von 0,1 m und Vergleich von gemessenen und berechneten Strömungsprofilen
Bild 3-14: Vergleich von gemessenen und berechneten Strömungsprofilen für Blechhöhen von a) 0,2 m und b) 0,3 m
Bild3-15:BerechneteFaserverteilungimKanalohneBerücksichtigungderturbulentenDispersionskraft (Vwater = 0.5 m/s)26
Bild 3-16: Berechnete Faserverteilung im Kanal bei Berücksichtigung der turbulenten Dispersionskraft entsprechend Gl. (3.29) mit C_{TD} =250
Bild 3-17: Berechnung der Abhängigkeit des vertikalen Profils des Faser-Volumenanteils von C_{TD} 27
Bild 3-18: Gemessene Trübungsprofile für dampffragmentiertes Isolationsmaterial MDK für verschiedene Umlaufgeschwindigkeiten (Experiment F. Zacharias, HSZG)
Bild 3-19:Vertikales Profil des Faser Volumenanteils (rote Linie) bei stark ungleichförmigem Geschwindigkeitsprofil (blaue Linie) $C_{TD}=50$
Bild 4-1: Grundgrößen
Bild 4-2: Setup des Tank-Problems, V_{OF} = 3.35 m/s, α = 0.2

Bild 4-3 Möglichkeiten der Bestimmung der Eintauchtiefe (V_0 =1.2 m/s, V_{OF} =3.35 m/s)
Bild 4-4 Einfluss des Luftmitrisses auf die Eintauchtiefe (V_0 =1.2 m/s, V_{OF} =3.35 m/s)
Bild 4-5: Gemessene und berechnete Eintauchtiefen
Bild 4-6: Berechnete Liftkraft (a) bzw. turbulente Dispersionskraft (b)
Bild 4-7: Einfluss der Berücksichtigung von Non-Drag Kräften auf die Form des Blasenkegels 36
Bild 4-8: Gemessene und berechnete Blasenkegel
Bild 4-9: Profile der vertikalen Komponente der Wassergeschwindigkeit mit und ohne Mitriss von Luft (vgl. Bild 4-2)
Bild 4-10: Einfluss des Mitrisses von Luft auf das Strömungsfeld des Wassers im Tank
Bild 4-11: Einfluss des Luftmitrisses auf die Verteilung abgelagerter Fasern
Bild 4-12: Berechneter Einfluss des Luftmitrisses auf die Verteilung abgelagerter Fasern. Dargestellt sind die Isoflächen der abgelagerten Fasern (vgl. Bild 4-11)
Bild 4-13: Einfluss eines Jets von 35°C auf die Temperaturverteilung in einem Tank mit ursprünglich 45°C nach 15 s ($V_{OF} = 4 \text{ m/s}$)
Bild 4-14: Einfluss des Luftmitrisses auf die Temperaturverteilung (vgl. Bild 4-13) 40
Bild 4-15: Temperaturprofile a) mit und b) ohne Luftmitriss 40
Bild 4-16: Gemessene Temperaturen in der Höhe 0,2 m (T1) und 0,8 m (T10) 40
Bild 4-17: Stromlinien des durch den Jet hervorgerufen Wasserströmungsfeldes Die Messpositionen sind durch Linien markiert (s. Bild 4-18)
Bild 4-18: Gemessene und berechnete Geschwindigkeitsprofile
Bild 4-19: Beobachtete (oben, S. Alt HSZGR) und berechnete (unten Faserablagerung auf dem Wannenboden bei einem Versuch mit V_{OF} =5 m/s (Vgl. Bild 4-20a)
Bild 4-20: Einfluss des Jets auf die Ausbildung des großen Wirbels im Tank in Abhängigkeit von der Jet-Eintrittsgeschwindigkeit
Bild 4-21: Integrale Fasermenge im Tank in Abhängigkeit von der Jet-Eintrittsgeschwindigkeit V_{OF} 43
Bild 5-1: Faserkuchen an der Rückhaltevorrichtung (Sieb)
Bild 5-2: a) Messprinzip zur Bestimmung der Kompressibilitätsfunktion; b) Messvorrichtung; c) typische Kompaktierungskurve
Bild 5-3: Rückhaltevorrichtung als CFX-Subdomäne "strainer"
Bild 5-4: Kompaktierungskurven verschiedener Materialproben 50
Bild 5-5: Schematische Ansicht der Versuchsanlage "Ringleitung II"
Bild 5-6: MDK-HD, N _s =8 kg/m ² , verschiedene Temperaturen

Bild 5-7: MDK-HD, T=45 °C, verschiedene Siebbelegungen	53
Bild 5-8: MDK-DF, Ns=12 kg/m2, verschiedene Temperaturen	54
Bild 5-9: MDK-DF, Ns=12 kg/m2, gestrichelte Kurve unter Verwendung der Parameter \tilde{a} MDK-HD (wasserstrahlfragmentiert) berechnet	and \tilde{b} von
Bild 5-10: MD2-HD (2004), Ns=4 kg/m2, verschiedene Temperaturen	55
Bild 5-11: MD2-HD (2004), T=45 °C, verschiedene Siebbelegungen	55
Bild 5-12: MD2-DF (1999), Ns=6 kg/m2, verschiedene Temperaturen	56
Bild 5-13: Strömungsgeometrie mit Rechengitter	56
Bild 5-14: Strömungsfeld (Stromlinien) in der Kanalmittelebene; (a) t=0 s, (b) t=40 s	58
Bild 5-15: Verteilungen entlang des Siebes in der Kanalmittelebene	58
Bild 5-16: Verteilung der Siebbelegung in der Kanalmittelebene	59
Bild 5-17: Siebbelegung, Kompaktierungsdruck und Druckabfall über der Zeit	59

9 Referenzen

- Alt et al. (2009) Ergebnisse generischer Experimente zum komplexen Verhalten von Isolationsmaterial-Kühlmittelströmungen für die Modellparametrierung in Simulationscodes, Jahrestagung Kerntechnik 2009
- Alt, S.; Hampel, R.; Kästner, W.; Seeliger, A.; Cartland-Glover, G.; Grahn, A.; Krepper, E. (2007): Experiments for CFD-modeling of cooling water and insulation debris two phase flow phenomena during loss of coolant accidents. 12th International Topical Meeting on Nuclear Reactor Thermal Hydraulics (NURETH-12), Log-No. 22, 30.09.-04.10.2007, Pittsburgh, USA
- Bin, A. K. (1993): Gas entrainment by plunging liquid jets, Chem. Eng. Sci. Vol. 48, pp. 3585-3630
- Bonetto, F., Lahey Jr., R.T. (1993): An experimental study on air carry under due to a plunging liquid jet, Int. J. Multiphase Flow Vol. 19, No. 2, pp. 281-294
- Cummings, P.D., Chanson, H. (1997a): Air entrainment in the developing flow region of plunging jets - Part1: Theoretical Development, Transactions of the ASME, Journal of Fluids Engineering Vol. 119, pp. 597-602
- Cummings, P.D., Chanson, H. (1997b): Air entrainment in the developing flow region of plunging jets - Part2: Experimental, Transactions of the ASME, Journal of Fluids Engineering Vol. 119, pp. 603-608
- Davies (1952): The Separation of Airborne Dust and Particles. Proc. Inst. Mech. Engrs. 1B (1952), 185-198.
- Dullien (1979): Porous Media Fluid Transport and Pore Structure. Academic, New York, 1979
- Ergun (1952): Fluid Flow Through Packed Columns. Chemical Engineering Progress 48 (1952), 89-94.
- Friedman, P.D., Katz. J. (2000): Rise hight of negatively buoyant fountains and depth of penetration for negatively buoyant jets impinging an Interface, Transactions of the ASME, Journal of Fluids Engineering Vol. 122, pp. 779-782
- Hindmarsh, A. (2008): {Odepack}, http://www.netlib.org/odepack.
- Iguchi, M., Okita, K., Yamamoto, F. (1998): Mean velocity and turbulence chacteristics of water flow in the bubble dispersion region induced by plunging water jet, Int. J. Multiphase Flow Vol. 24, No. 4, pp. 523-537
- Kästner, W., Alt, S., Renger, S., Kratzsch, A., Zacharis, F. 2009. Partikelbelastete Kühlmittelströmung im Sumpf und in der Kondensationskammer – Experimente und CFD Simulation, Hochschule Zittau/Görlitz, IPM, HZG-IPM-2009/610223/0.01/E
- Krepper, E.; Cartland-Glover, G.; Grahn, A.; Weiss, F.-P.; Alt, S.; Hampel, R.; Kästner, W.; Seeliger, A., (2008): Numerical and experimental investigations for insulation particle transport phenomena in water flow, Annals of Nuclear Energy 35 (2008), 1564–1579
- Krepper, E., A. Grahn, (2006) Untersuchung des Verhaltens von freigesetztem Isolationsmaterial in einer Kühlmittelströmung (Kühlmittelströmung mit Feststoffpartikeln) – Modellentwicklung, FZR-458, September 2006
- Schmidtke, M., Danciu, D. (2009) Empirical and numerical studies on gas entrainment by impinging jets, Jahrestagung Kerntechnik 2009